業 解説

Wendelstein 7-X の設計思想と磁場配位特性

Design Concept of Wendelstein 7-X and Characteristics of Its Magnetic Field Configuration

 鈴木康浩 SUZUKI Yasuhiro 自然科学研究機構・核融合科学研究所,総合研究大学院大学 (原稿受付:2017年4月17日)

2015年12月10日にマックスプランク・プラズマ物理研究所(ドイツ)のWendelstein 7-X(W7-X)装置が実験を開始した.W7-X装置は,建設に15年を要したヘリカル先進ステラータ配位の超伝導プラズマ閉じ込め実験装置である.W7-X装置の磁場配位設計は,ステラレータ最適化と呼ばれるスキームに従って,数値シミュレーションを活用して行われた.多くの人は,W7-X装置の磁場配位が数値シミュレーションのみで設計されたと信じている.それは半分正しい.しかし,ヘリカル先進ステラレータ配位設計の研究は早くから始められ,1970年代後半からスタートしている.つまり,ヘリカル先進ステラレータ配位の概念そのものは,単なる数値シミュレーションの結果ではなく,理論的・解析的な研究を通して固められた.数値シミュレーションは,それら先行研究の結果をある意味「最適化」したに過ぎない.本稿では,W7-Xの磁場配位設計の歴史をたどり,なぜW7-Xの磁場配位が現在のような形になったのか,そこに至る経路を紹介する.幾何学的な対称性を持たない3次元磁場配位設計の指針は多岐にわたるので,本稿では「高ベータ」,「高速イオン閉じ込め」,「ダイバータ配位」をキーワードとして,W7-X装置設計の歴史を辿りたい.

Keywords:

Wendelstein 7-X, Helias, Stellarator optimization, high-beta, fast ion confinement, island divertor

1. はじめに

Wendelstein 7-X (W7-X)装置は、ドイツ・グライスヴァ ルドに建設された超伝導ステラレータ実験装置である[1]. W7-X装置は、ヘリカル先進ステラレータ(HELIAS: HELIcal Advanced Stellarator)配位と呼ばれる閉じ込め磁場配 位を採用しており、複雑な3次元形状のプラズマと閉じ込 め磁場を作るポロイダルモジュラーコイル群を持つ.図1 に、W7-X装置の鳥瞰図を示す.単純な円形ではない、ポロ イダルモジュラーコイル群を見て取ることができる.

環状プラズマ閉じ込め装置の場合,電子とイオンの荷電 分離を中和し,プラズマを安定して閉じ込めるためには, 回転変換を持ち捩じれた磁力線を作り出す必要がある. Mercier は,トーラス系の磁場配位を回転変換の作り方に よって分類した[2]. Mercier の定義に基づくと,回転変換 の作り方は3つある.次の3つのパラメータ,トロイダル 電流 J_0 と縦磁場 c_0 の比 J_0/c_0 ,磁気軸周りの磁気面の回転 δ ,磁気軸の捩率1/T の組み合わせで定義でき,それぞれ,

1. $J_0/c_0 \neq 0$, $\delta = 0$, 1/T = 0 (トカマク)

2. $J_0/c_0 = 0, \ \delta \neq 0, \ 1/T = 0$ (平面軸ステラレータ) 3. $J_0/c_0 = 0, \ \delta = 0, \ 1/T \neq 0$ (立体磁気軸ステラレータ) である. 上記 3 つのうち 1 つ, もしくはその組み合わせに より回転変換を生成する. 方法 1 は言うまでもなく, トカ

National Institute for Fusion Science, Toki, GIFU 509-5292, Japan

マクである. 方法2は, 楕円や三角形状の磁気面を持つい わゆる平面軸ステラレータである. ヘリオトロンは, 連続 巻きヘリカルコイルにより方法2の回転変換生成を現実化 したステラレータの1種である. 方法3は, 古くは8字型 ステラレータの方式であり, 現在ではヘリアック(Heliac) などの立体磁気軸ステラレータとなる. 方法2と3はトロ イダル電流を流すことなく回転変換を作ることができる. つまり, ステラレータとは, 最外殻磁気面形状を3次元的



図1 W7-X 装置の鳥瞰図.

author's e-mail: suzuki.yasuhiro@LHD.nifs.ac.jp

に形状制御(磁気軸がヘリカル状に変形することを含む) することで、トロイダル電流を流すことなく回転変換を生 成する磁場配位と定義できる. このときに注目すべき点 は、プラズマの形状が磁場配位を決定するので、磁気面形 状を3次元的に変化させながら磁場配位の特性を考察する ことが可能になる点である.このことは、磁場配位の設計 において, 古典的ステラレータと全く異なる設計プロセス をもたらす.古典的ステラレータでは、コイル巻き線則 (主にヘリカルコイル巻き線則)を先に検討し、その後、コ イルが作る真空磁場を計算してからプラズマ形状を考察す る. それに対し、ヘリカル先進ステラレータでは、3次元 的に形状制御されたプラズマを先に設計し、その後、目標 のプラズマ形状を実現するコイルを設計することになる. その際, 3次元的に強く形状制御されたプラズマ形状を実 現するためには、連続巻ヘリカルコイルを使用することは 難しい. そこで, ポロイダルモジュラーコイルを用いて, 閉じ込め磁場を作り出すことになる.

W7-X 磁場配位は、ステラレータ最適化スキームと呼ば れる数値シミュレーションコード群を活用して行われた [3,4]. ステラレータ最適化スキームは, MHD 平衡・安定 性, 粒子軌道解析コード, 新古典輸送解析コードをモ ジュールとして統合し、プラズマ形状を制約条件、モ ジュールの結果を目的関数として非線形計画法により最小 値を求めるものである.これは、ステラレータ配位が幾何 学的な対称性をもたないことを利用したともいえる. その ため, W7-X の磁場配位は, 目的関数が最小化された結果 として得られたと多くの人が認識している.しかし、ヘリ カル先進ステラレータ配位の設計研究は1970年代後半(正 式には1979年に Jürgen Nührenberg 博士をトップとしたス テラレータ理論グループが結成された)にスタートしてお り、その時点では現在のような高性能な計算機を使用でき るはずがない. つまり、ヘリカル先進ステラレータ配位の 設計研究そのものは、理論的・解析的な研究からスタート した. 1978年に Garabedian らが BETA コードを開発した [5]. BETAコードは変分原理に基づいて3次元MHD平衡 を計算するコードで、このコードにより様々な3次元 MHD 平衡計算を行うことが可能になった.ところが, BETA コードは有限差分法を用いていたために、収束に問 題があり、磁場配位設計のために系統的な数値シミュレー ションを行うには不向きであった. 1983年に, 現在, 最も 多く利用されているVMECコードが開発され,現実的な計 算時間で3次元 MHD 平衡計算が可能となった[6]. VMECコードは磁気座標を用いているために、VMECコー ドの結果を Boozer 座標などの直線磁気座標系に容易に変 換できる. Boozer 座標に基づく, 粒子軌道解析コード[7], 新古典輸送解析コード[8], MHD 安定性解析コード[9,10] などが、続々と開発されるに至って初めて、最適化スキー ムに基づく磁場配位設計が始まった。W7-X装置の場合, 磁場配位設計の指針は1979年から始まった先行研究の方針 が維持され、最適化スキームに基づく数値シミュレーショ ンは,ある意味,理論的・解析的研究の成果を「最適化」し たといえる. では, 1979年から始まったヘリカル先進ステ

ラレータ研究はどのような指針に沿って行われたのであろうか?また,現在に至るまで維持された設計の指針とはいかなるものであろうか?本稿では,次の3つのキーワード,「高ベータ」,「高速イオン閉じ込め」,「ダイバータ配位」に沿って説明したい.

W7-X 磁場配位の物理特性そのものについては,すでに 長くW7-X 装置設計の指揮を取った Nührenberg 博士の論 文がある[11,12].他にも優れた解説記事[13-15]があるの で,そちらも参照されたい.本稿では,物理特性の解説だ けでなく,最終的な磁場配位設計に至るまでの経路につい ての解説に重点を置きたい.

2. 高ベータステラレータの設計

1953年にプリンストン大学でモデルAステラレータが製 作された[16,17]. その後, ステラレータ配位は, 環状磁場 閉じ込め装置実験の中心であった.しかし,実験装置が大 型化するにつれ、加熱入力に対して閉じ込め性能が劣化す るという深刻な問題が明らかになった[18]. その後,当時 のソビエト連邦でトカマク配位が発明され[19,20], 1968 年に当時としては驚異的な性能を出すに至り、世界中の核 融合研究機関がトカマク型装置の製作に注力することにな る.ステラレータで閉じ込め性能が向上しない理由の一つ が誤差磁場による磁気島構造が原因であることが明らかに なると[21],複雑な磁場配位,装置構造からステラレータ の将来性に対し悲観的な見方が占めるようになった、その ような状況の中、ステラレータ研究を着実に進めたのが日 本とドイツである.日本は、ステラレータ配位を連続巻き ヘリカルコイルにより現実化したヘリオトロン配位の研究 が進展した[22].また、同じく連続巻きヘリカルコイルを 採用した古典的ステラレータである JIPP ステラレータや 単純な円形コイルを用いつつ立体磁気軸系の磁場配位を持 つアスペレーターシリーズの研究も活発に行われた [23, 24]. 一方, ドイツも Wendelstein シリーズの開発を進 めた[25]. Wendelstein シリーズは、I-A、I-B とレースト ラック型からスタートしたが、Wendelstein II-A(W II-A) から真円トーラスとなった. その後, 無電流プラズマの生 成実験が可能な Wendelstein VII-A(W7-A)へと発展し た.しかし、そのようなステラレータ研究の着実な進展に もかかわらず、性能差でトカマク装置とは大きな開きが あった.特に、当時致命的とみなされたのが、将来の核融 合炉で必要なベータ値を実現できる見通しが立たないこと であった.

高ベータ値を達成できるステラレータ配位の必要条件と して、シャフラノフシフトを抑制した高ベータ MHD 平衡 の実現できること、また良好な MHD 安定性特性を実現で きることが必要である.特に、W7-A ステラレータは、低磁 気シアの1=2 古典的ステラレータ配位であった.そのた め、有限ベータ平衡時に、シャフラノフシフトにより回転 変換が変化し、低次有理面を横切ることが問題であった. そこで、シャフラノフシフトを抑制しつつ、深い磁気井戸 を低ベータ時から形成することが必要であった.シャフラ ノフシフトは、ドリフトによる荷電分離を中和する 2 次電 Commentary

流 (Pfirsch-Schlüter 電流) により生じる. 2つの磁気面を 考えて、その磁気面間の圧力差を ôb と定義する. それら2 つの磁気面に挟まれた領域に、ポロイダル方向に流れる電 流は *I* = − *δp* ∮ d*l*/*B* と定義できる. この積分値が磁気面上 の磁力線によって異なると、荷電分離が生じていることを 意味する.したがって、2次電流は、磁気面上での Q=∫ dl/B のポロイダル方向変化に比例して発生する. そ のため、プラズマ形状の楕円度を大きくし、磁気面形状を 縦長に変化させることでQ のポロイダル方向変化を最小 化する方針が採用された. このことにより、シャフラノフ シフトを抑制することには成功したが、シャフラノフシフ トによる磁気井戸形成も同時に抑えられてしまう. このた めに、特に低ベータ時の MHD 安定性が問題になる.しか も、それまでのステラレータ配位の多くが単純なヘリカル コイル巻き線則に基づく1=2もしくは3の磁場配位で あったために、真空での深い磁気井戸形成が難しかった. 一方, l=0およびl=1の成分を導入した, プラズマの強い 3次元形状制御が可能であるならば、シャフラノフシフト の抑制による高ベータ平衡の実現と、深い磁気井戸の形成 による安定化効果により,高い限界ベータ値が期待でき Б.

問題は、そのような強い3次元形状変化を持つ磁場配位 の探索を、どう効率よく行うかである.当時、いくつかの 3次元 MHD 平衡計算コードは開発されていた.しかし、 十分な精度で3次元 MHD 平衡計算をできる計算コードは なく、ましてや立体磁気軸系の3次元 MHD 平衡計算は非 常に難しかった.例えば、Chodura-Schlüterコード[26]は、 エネルギー原理に基づく先進的な3次元 MHD 平衡計算 コードであったが、当時の計算機性能では十分な計算メッ シュを確保できず、計算された3次元平衡配位に磁気島構 造が現れることが深刻な問題であった[27].そこで、Mercier が開発した近軸展開法を用いて解析が行われた[28-30].近軸展開法は、磁気軸からの距離の三乗までを考慮 して、3次元 MHD 平衡解を解析的に求める手法である. 具体的には、無電流を仮定して圧力分布をプラズマ体積の 関数として与え、磁気軸の曲率と捩率を用いて*l*=1のヘリ

(a) MHD 平衡計算結果

カル磁場を、地平面に沿った磁気軸の平行移動を用いて *l*=0のヘリカル磁場を,磁気面形状の楕円度と三角度を用 いて1=2と3のヘリカル磁場を表現する.この展開法を用 いることで, 強く3次元的に変化する磁気面形状を持つ3 次元 MHD 平衡の特性を考察することができる.また,得 られた平衡解をもとに局所理論に基づく MHD 安定性解析 を行うことで限界ベータ値も得られる.図2に、近軸展開 法により得られた高ベータステラレータ配位の1例を示す [30]. この配位は、トロイダル磁場周期 m が10、プラズマ アスペクト比Aが20であり、ベータ限界値は10%であ る. 先に述べたように磁気面形状をそら豆型に変形させプ ラズマ形状楕円度を大きく取り,また磁気軸を立体的に変 化させることで磁力線が感じる磁場強度を制御し、平均最 小磁場を実現している. 平衡解の計算とともに, 局所理論 に基づく MHD 安定性解析も同時に行われている. 驚くべ きことは、この磁気面形状が現在のヘリカル先進ステラ レータと同様の, そら豆型磁気面, 涙滴型磁気面, 三角型 磁気面を組み合わせた立体磁気軸配位となっていることで ある. Nührenberg らは、この磁場配位を Helias と名付け、 実際の装置建設をめざしてさらなる考察を行っていく.図 3に、その当時に考案された Helias 配位の BETA コードに よる 3 次元 MHD 平衡計算結果を示す[31]. この Helias 配位は、プラズマアスペクト比が12、目標到達ベータ値を 5%として設計された.また,BETA コードによる MHD



図 2 近軸展開法により求められた MHD 平衡配位の一例.

VS

1.0



図3 BETA コードによる Helias 配位の 3 次元 MHD 平衡計算結果の例.(a) はトロイダル平均ベータ値 5 %時の磁気面形状,(b) は得られた MHD 平衡をもとに局所安定性解析をした結果.黒丸(●)の実線は, Mercier 条件を表す.白丸(〇)の実線は抵抗性モードに対する 安定性条件を示す.丸印なしの実線は、1/9 と 1/8 の共鳴を考慮した場合の結果.理想 MHD(Mercier 条件に基づく)は、プラズマの全域にわたって安定であることがわかる(文献[31]より引用).

平衡計算と同時に計算された、局所理論に基づく MHD 安 定性解析の結果も同時に示す. 図3(a)はトロイダル平均 ベータ値5%時の磁気面形状である.プラズマの小半径の 1/2を超えるような大きなシャフラノフシフトは現れず, 良好な MHD 平衡が達成されていることがわかる.また、 図3(b)は得られた MHD 平衡をもとに局所安定性解析を した結果である.黒丸(●)の実線は Mercier 条件を表 し、白丸(〇)の実線は抵抗性モードに対する安定性条件を 示す. 丸印なしの実線は、1/9と1/8の共鳴を考慮した場合 の結果. 理想 MHD (Mercier 条件に基づく) は、 プラズマ の全域にわたって安定であることがわかる. 共鳴を考慮し た場合、プラズマ周辺で不安定化するが、大部分は安定で あることがわかる.これらの考察の結果は、Wendelstein 7-AS (W7-AS) [32] の設計に一部取り込まれ,実験により 2次電流の低減が限界ベータ値を上昇されることが確認さ れた.このことにより、プラズマの3次元形状制御による 高ベータ化が可能であると確認された.

3. 高速イオン閉じ込めの改善

Helias 配位の発見により,高ベータステラレータ配位の 実現可能性が高まった.また,Helias 配位設計の一部が W7-ASの設計・製作に応用されたこともあり,さらに次世 代の Helias 配位実験の可能性に期待が高まった.しか し,1980年代後半に Helias 配位の高速イオン閉じ込めがか ならずしも良くないことが指摘されはじめた.このことに より,W7-AS後の次世代装置では,良好な高速イオン閉じ 込めが実現できなければならないことが共通の認識となっ た.

Helias 配位の設計で明らかになったことの一つに,プラ ズマ形状を構成する各成分を調節することにより,直線磁 気座標系(ここではBoozer 座標)での磁場スペクトルも制 御できることである.言い換えると,プラズマの形状を指 定する幾何座標のスペクトル表示と,磁場を表現するスペ クトル表示が1対1に対応していないのである.文献31中 でのHelias 配位は,トロイダル磁場周期,プラズマアスペ クト比,8つの形状指定パラメータで閉じ込め磁場を定義 している.このときプラズマ形状ではなく磁場のスペクト ルに注目すると,支配的なモードに対して高調波の成分が 非常に小さいということが明らかになった.このことは, プラズマ形状を適当に選ぶことで、特定の磁場スペクトル のみを持った磁場配位をつくれる可能性を示すものであっ た. Nührenberg らは、このことを突き詰めて、閉じ込め磁 場を構成する磁場スペクトルが「ほぼ」ヘリカル磁場成分 のみで構成される配位を発見し、 準ヘリカル対称ステラ レータ (Quasi-Helically Symmetric Stellarator) 配位と名付 けた[33]. これは、現在のステラレータ配位設計研究で中 心となっている準対称配位(プラズマ形状は幾何学的な対 称性を持たないが、閉じ込め磁場は対称性を持つ成分を中 心に構成されている)の最初の発見である. 直線ヘリカル 磁場においては、ヘリカル対称性による保存量があるため に、良好な粒子閉じ込めが期待できる.そのことを、プラ ズマアスペクト比が11程度のトーラス磁場配位で実現でき たのは、大きな進展であった.プラズマ形状が3次元であ るにもかかわらず、閉じ込め磁場のスペクトル上ある種の 対称性が存在する準対称配位の研究はその後も続き, Garabedian による準軸対称配位の発見につながる[34]. 準 対称配位としては準ポロイダル対称配位も提案されている が、そもそもポロイダル対称は内部導体系でない限り不可 能なので、存在しないものと考えてよい[35].

図4に、Nührenberg らにより考案された準ヘリカル対 称磁場配位のMHD平衡とBoozer座標系上での磁場スペク トルを示す.図4(a)は,BETAコードにより計算された3 次元 MHD 平衡磁場の磁気面形状である.図3の Helias 配位の磁気面形状と同様に、そら豆型磁気面から涙滴型磁 気面を経て、三角型磁気面へ変形する、Helias 配位の特徴 が現れている. その意味では、この準ヘリカル対称配位は Helias 配位の1つである. 図4(b)は, 準ヘリカル対称配位 のBoozer座標系上での磁場スペクトルである. 白丸がヘリ カル磁場成分を表し、他の成分より十分大きいことがわか る. 磁気面形状の性質がほとんど変わらないにもかかわら ず,磁場スペクトル表現上では全く異なる磁場配位となる 点が興味深い.図5に、トロイダル磁場周期 m が5、l=2の古典的ステラレータ磁場配位と準ヘリカル対称配位のア ルファ粒子閉じ込めを比較した図を示す[36]. 図5(a)は l=2の古典的ステラレータ、図5(b)は準ヘリカル対称配 位のアルファ粒子の損失率を示している. 図からわかるよ う、準ヘリカル対称性の導入により高速イオン閉じ込めが 大幅に改善されていることがわかる.ただし、準ヘリカル



図 4 準ヘリカル対称配位の(a)磁気面形状と(b)Boozer 座標系上での磁場スペクトル.右図上で白丸がヘリカル磁場成分を表す(文献 [33]より引用).



図5 (a)L=2の古典的ステラレータ磁場配位と(b)準ヘリカル対称配位のアルファ粒子損失率の比較. 準ヘリカル対称配位では, アルファ 粒子損失率が十分に小さいことがわかる.

対称配位は、高速イオン閉じ込めを大幅に改善させたが、 トカマクと同程度にはなっていないことに注意を要する. これは、支配的なモードがほぼヘリカル磁場成分とはい え、高調波成分が存在する.この高調波成分が捕捉粒子を 統計的に拡散させるためである.これらの高調波成分は、 高ベータ平衡時にさらに増幅されるため、このことを十分 に配慮した磁場配位設計が必要である.

上述のように準対称配位は高速イオン閉じ込めを大幅に 改善するにもかかわらず, W7-X は準対称配位を採用して いない. その理由はいかなるものであろうか. プラズマの 3次元形状制御により, MHD 平衡時の2次電流の低減に は成功したが,新古典輸送により駆動される非誘導電流 (ブートストラップ電流:BS 電流)は考慮されていない. 準ヘリカル対称配位,準軸対称配位ともに捕捉粒子により 駆動される BS 電流は大きいと考えられている. したがっ て、このBS電流が高ベータ平衡時に回転変換分布を大き く変化させ, MHD 平衡特性と MHD 安定性特性を悪化させ る可能性がある. BS 電流は, 捕捉粒子ドリフトが磁気面か ら「ずれる(径方向の変位する)」ことにより生ずるので、 このドリフト変位を小さくできれば, BS 電流を十分に低 く抑えた磁場配位を作ることができる. そこで, 幾何学的 な対称性、あるいは磁場スペクトル上の準対称性を導入す ることなく、磁場構造の3次元性を利用してドリフト変位 を抑えつつ、かつ高速イオン閉じ込めを改善する必要があ る. そこで採用されたのは, 準等磁場配位 (quasiisodynamic configuration) であった[37]. まず,磁場のミ ラー成分を十分に大きく取り,捕捉粒子がトロイダル方向 へ周回するよりも早くポロイダル方向へ周回するようにす る. W7-X 磁場配位は、トロイダル磁場周期が5 であるの

で、上部からプラズマを見ると5本のミラー磁場がつな がった五角形のプラズマ形状をしている.図6にW7-X 磁場配位の(a)磁場強度分布,(b)ミラー磁場に捕捉され た高速イオン軌道を示す.磁場強度分布は、3トロイダル 磁場周期分のプラズマ形状に合わせて表示している。赤色 の領域が磁場の強い領域で、五角形の角に当たる領域であ る. 捕捉粒子を見ると、トロイダルに周回せず、ポロイダ ルに周回している様が見て取れる.次に、閉じ込め磁場の スペクトルを調節して縦の断熱不変量 Jを、磁気面形状と 一致するようにプラズマの形状制御を行う[38-40].もし, Jの等高線と磁気面が一致していれば、捕捉粒子ドリフト の時間平均は0となる.このことにより、高速イオン閉じ 込めの改善と BS 電流の低減が同時に達成されることにな る[41]. 図7に, 準等磁場配位の一例を示す. 図7(a)は真 空磁場,(b)は体積平均ベータ値5%の時の縦の断熱不変 量 / の等高線である.等高線は,Boozer 座標における (ρ, θ) 平面上で示しており, ρ は規格化小半径. 真空磁場で も閉じた Jの等高線が存在するが、ベータ値の上昇と共に、 Jの等高線が磁気面形状に一致する.これは、ベータ値の 上昇と共に、反磁性効果によりトロイダル磁場が減少する ことも含めて、磁場配位の最適化を行っているためであ る. 準等磁場配位を採用した Helias は, W7-X Project とな り1990年に EURATOM に正式に提案された. その後, 原 理的に無電流・定常運転が可能な核融合炉の1つとして存 在感を増していくことになる.

4. ダイバータ配位

1990年8月にEURATOMへW7-X計画の申請がなされ, その後,ワーキンググループによる審査が行われた.その





(a) プラズマ形状と磁場強度 (b) ミラー磁場に捕捉された粒子 (b) インス 磁場配位の(a) 磁場強度分布と(b) 捕捉粒子の軌道、磁場強度分布は、トロイダル磁場周期で3周期分を表示している.



 図7 準等磁場配位での縦の断熱不変量Jの等高線をBoozer座標 における(ρ,θ)平面上で示したもの.ρは規格化小半径.
(a)は真空磁場,(b)は体積平均ベータ値5%のもの.閉じたJの等高線が存在し、ベータ値の上昇と共に磁気面形状 に近くなる.

審査の過程で,Helias 配位による核融合炉実現をめざすな らば,ダイバータ配位による定常運転を実証しなければな らないという,強い意見が表明された[42].

ステラレータにおけるダイバータ配位研究は古く、モデ ルB-65 ステラレータにはトロイダルダイバータが設置さ れた. これはレーストラックの直線部に設置されたトロイ ダルコイルによりセパラトリックスを作り、ダイバータ磁 力線を引き出すものであった[43].一方,連続巻きヘリカ ルコイルを採用した古典的ステラレータ磁場配位では、ヘ リカルコイル極数1に対応したセパラトリックス構造が自 然に現れるので、このセパラトリックスをダイバータ磁力 線として利用できる. 1=2のヘリオトロン配位では, 1=2 のセパラトリックス配位が自然に形成されるので、2つの X 点から外側に伸びる磁力線をダイバータとして利用でき る.これが、ヘリカルダイバータ (Helical divertor: HD) 配 位である[44].しかし、ポロイダルモジュラーコイルを採 用した Helias は、ダイバータ配位を持たないと信じてい る人が多い. この誤った理解をもとに、Helias は炉になら ないという主張をする人もいる. ところが、ポロイダルモ ジュラーコイルであっても、コイル付近はコイルに巻き付 く磁力線が存在するので、これらの磁力線をダイバータに

応用する試みは以前から行われてきた.ウィスコンシン州 立大学マディソン校の IMS(Interchangeable Module Stellarator)装置[45]では,第1壁に対する磁力線のフットプ リントを考察している[46].図8に,IMS装置でのポロイ ダルモジュラーコイルの配置とダイバータ磁力線のフット プリントを示す.ポロイダルモジュラーコイル間の間隔が 広い個所から,第1壁に達する磁力線のフットプリントが 示されている.

Helias 配位は,(1)まず,設定した物理特性を満足する プラズマの形状を決定し,(2)その後に設計したプラズマ 形状を実現するためのコイル形状と配置を決定する,とい う設計プロセスを採用している.このプロセスの中には, どのようにダイバータ配位を実現するかは含まれていな い.しかし,Helias 配位では,閉じた磁気面によるプラズ マ境界を先に決めなければならないので,プラズマから漏 れ出た熱や粒子をダイバータへ導く磁力線を無頓着に形成 できるかは自明ではない.

Helias 配位(準対称配位を含む)のダイバータ配位の候 補としては,共鳴ダイバータ (resonant divertor: RD) 配位 と非共鳴ダイバータ (non-resonant divertor: NRD) 配位の 2 種類がある[47]. 共鳴ダイバータ配位(以下, RD 配位) は、いわゆる磁気島ダイバータ(Island divertor: ID) 配位 である. 共鳴有理面上に磁気島構造が現れるように磁場を 決定し,磁気島を周回する磁力線の垂直輸送(磁力線の径 方向変位による輸送)をダイバータ配位に応用するもので ある.磁気島(ID)ダイバータ配位は、Helias 配位のような ヘリカル先進ステラレータ配位のために考え出されたと多 くの人が誤解しているが、本来、トカマク配位のために考 え出されたものである[48]. トカマクのポロイダルダイ バータ配位は、セパラトリックス構造を作るのにトロイダ ル電流とほぼ同等の電流をダイバータ磁場コイルに流さな ければならない.大電流駆動の場合,このコストは無視で きないので、より経済的なダイバータ配位として考案され たものである.一方,非共鳴ダイバータ配位(以下,NRD 配位)は、プラズマ境界の形を鋭く尖るように形状制御す



図8 IMS 装置の(a) ポロイダルモジュラーコイル配置と(b) ダイバータ磁力線の第1壁のフットプリント.

Commentary

ることで,尖ったプラズマ形状の先端に現れる開いた磁力 線をダイバータに応用するものである.この時,プラズマ 形状を尖らせるための非共鳴磁場成分が十分大きい場合, 最外殻磁気面すぐ外側の磁力線が第1壁に到達するように なる.これを,ダイバータ磁力線として利用するものであ る.

歴史的には、W7-X 磁場配位のダイバータ設計は、NRD 配位からスタートした[49]. Helias 配位は、縦長の楕円度 が大きいそら豆型磁気面を持つために、鋭くとがった磁気 面の先端をトロイダル方向へ真空容器に沿うように制御す る. その時, 最外殻磁気面外から真空容器に達する磁力線 をダイバータ配位として利用するものである. 図9に、初 期のダイバータ研究の例を示す.よく知られているよう に,低磁気シア配位は、わずかな回転変換分布の変化が磁 場配位の変化に結びつくために、有限ベータ平衡時のプラ ズマ応答の影響が考察されてきた[50,51]. それでは、どう してダイバータ配位がNRD 配位から RD 配位(ID 配位)に 変わったのであろうか. それは、ポロイダルモジュラーコ イルのデザインコード (NESTOR コード[52], NESCOIL コード[53])が進化し、ポロイダルモジュラーコイルの形 状と配置が変更されることにより、これまでの最外殻磁気 面すぐ外で第1壁へそれてしまっていた磁力線が閉じるよ うになった[54].そして、プラズマ形状を微調整すること で、*ι*=1の面にきれいな磁気島構造を作れるようになった のである.そこで、この磁気島構造を ID (磁気島ダイバー タ)配位として利用することにしたのである.図10に、磁 気島ダイバータ配位の例を示す.ポワンカレ図は、(a)そ ら豆型 (bean-shaped), (b) 涙滴型 (teardrop), (c) 三角 型 (triangular) 磁気面を示した. 真空容器とダイバータ板 などの炉内機器が紫色の実線で示されている.磁力線は, 赤,緑,及び青の3色で示されている.赤色の磁力線は、プ ラズマ閉じ込め領域,緑は磁気島ダイバータ領域の磁力 線、青色は磁気島ダイバータ領域より外側の磁力線であ る. 実際には、磁気島ダイバータ領域に設置された炉内機 器により閉じ込め領域が制限されるので、青色の磁力線領 域にはプラズマは存在しない.しかし,磁場構造としては, ダイバータ磁気島の外側にも閉じた磁気面領域が存在する ことである. ID 配位とは、きれいに閉じた磁気面を持つ磁



図9 W7-X装置のNRD配位の例.右図(a)はそら豆型磁気面,左 図(b)ダイバータ磁力線のフットプリント.磁力線のフッ トプリントは36度分(トロイダル磁場半周期)を示している.

場構造中に現れた磁気島中に炉内機器を挿入してプラズマ 境界を決めるという意味では、リミタ配位とダイバータ配 位の中間といえるかもしれない. このように, きれいに閉 じた磁気面を持つ磁場配位中に磁気島が生じるのは, 基本 的に W7-X 磁場配位が、低磁気シアの磁場配位だからであ る.したがって、有限ベータ効果やBS電流などのトロイダ ル電流の存在が、回転変換分布を大きく変化させ、ダイ バータ磁気島を大きく変化させてしまう可能性は以前から 指摘されてきた[55-61]. 図11に,有限ベータ効果による ID 配位の周辺磁場構造の変化を示す. W7-X 低磁気シア配 位での, HINT コードによる3次元 MHD 平衡解析の結果 である. 図中では、水色の線が真空容器、紫の線がダイ バータなどの炉内機器を表す.図11(a)は真空磁場、図11 (b)と(c)が体積平均ベータ値が2%と3%をそれぞれ表 す. ベータ値の増加と共に、ダイバータ磁気島が縮小し、 図11(b)では、ほとんど消失している.一方、さらにベータ 値が増加すると、ダイバータ磁気島が再び現れる.しかし、 磁気島の位相は反転している(図11(c)参照). 図11(b)と (c)の緑線はプラズマ圧力の境界を表す.したがって,この 結果が示すところは、有限ベータ効果によりID配位の周辺 磁場構造が変化してしまうと、一時的にでもダイバータ配 位からリミタ配位に変化してしまう可能性があることであ



図10 W7-X 装置の磁気島ダイバータ配位. 真空容器とダイバータ板などの炉内機器が紫色の実線で示されている. 磁力線構造のポワンカレ図は、赤、緑、及び青の3色で示されている.



図11 W7-X 低磁気シア配位での 3 次元 MHD 平衡解析結果.水色の線が真空容器,紫の線がダイバータなどの炉内機器を表す.図(a)が真空磁場,図(b)と(c)が体積平均ベータ値が 2 %と 3 %をそれぞれ表す.図(b)と(c)の緑線はプラズマ圧力の境界を表す.

る. 有限ベータ効果や BS 電流などによる周辺磁場構造の 変化を電子サイクロトン電流駆動(ECCD)や共鳴磁場コ イルにより抑制するシナリオが考察中である. このような シナリオを実現したうえで, ID 配位が将来のHelias 炉で実 現できるかどうかを判断するためには, W7-X 実験を解析 したうえで判断しなければならないだろう.

W7-X 磁場配位の設計思想とは ~まとめに かえて~

ここまで,W7-X 磁場配位の設計において重要なターニ ングポイントとなった3つのキーワード,「高ベータ」, 「高速イオン閉じ込め」,「ダイバータ配位」に沿って設計 の歴史を述べた.また,これら3つのキーワードに対する 研究・開発は,そのまま時系列になっていることも気付く であろう.

文中で幾度か述べたように,W7-X 磁場配位(いわゆる Helias 配位)の研究・開発の歴史は、トカマクに対する挑 戦の歴史である.初期のステラレータ装置の性能は、明ら かにトカマクに劣っていたために、世界の趨勢はトカマク に移った.ステラレータには、「核融合炉のとしての可能 性がトカマクよりも遥かにある」、にもかかわらずである. そのような時に、Nührenberg らはトカマクに対抗できる 先進的なステラレータ配位の研究を開始したのである.彼 らは、まず、トカマクに対抗できるだけの十分な高ベータ プラズマを生成できる配位を見出した.次に、準対称性の 導入によって、ステラレータでも、十分、高速イオン(ア ルファ粒子)を閉じ込めることができることを示した.最 後に、ダイバータ配位を考察して、定常核融合炉をめざし た方向性を決定した.

W7-X 磁場配位研究の歴史は、そのまま、現在の最適化 ステラレータ(Optimized Stellarator)研究の歴史である. 端的に言って、現在の最適化ステラレータ研究は、最適化 スキームの拘束条件と目的関数が膨大な数になり、非線形 計画法のアルゴリズムが洗練されたものである.W7-X 設 計の当初は、例えば拘束条件は20か40程度であった.これ は、当時の計算機性能では、ここまでしか考慮できなかっ たのである.では、W7-X 磁場配位は、現在の最適化ステラ レータ研究の,単なる出発点,あるいは通過点に過ぎない のであろうか?

ここで、冒頭で「W7-X 磁場配位の設計は1979年から始 まった先行研究の方針が維持され」と述べたことを思い出 していただきたい. 例えば、「高ベータ」では、磁気面形状 を3次元的に強く形状制御することで2次電流(=シャフ ラノフシフト)を低減した.これは、高ベータプラズマ時 に、シャフラノフシフトによる回転変換分布の変化を避け るためである.もともと、Wendelstein シリーズは、低磁気 シア磁場配位から研究がスタートしているために、高ベー タプラズマ時に回転変換分布に低次の有理面が現れること は、大きな問題となっていた. 歴代の Wendelstein シリー ズは、この性質を受け継ぎ、徹底してこの問題を避けるよ うに設計されているのである.また、「高速イオン閉じ込 め」では、Nührenberg らは準対称配位の発見により、ステ ラレータでも、十分、アルファ粒子を閉じ込めることがで きることを示した.しかし、準対称配位には良好な性質が あるにもかかわらず、準等磁場配位を採用した.これは、 BS 電流を低減して、回転変換分布の変化を抑え込むため である.回転変換分布は低磁気シアで生成し、低次の有理 面を横切らないようにする. 文中で, 低磁気シア配位の問 題点について言及したが、高磁気シアにはしない. つまり、 W7-X 磁場配位設計の基本方針は、いかなる場合でも「低 磁気シアの磁場配位変化を最小にする」ことなのである. このことは Wendelstein シリーズの「哲学」でもある^{1,2}. ステラレータとは、外部コイルのみで閉じ込め磁場を作 り、プラズマを点けたとしてもその磁場構造が変わること なく、定常で燃え続けなければならないという「哲学」な のである.その哲学に従えば、磁気島ダイバータ (ID) 配 位を採用したのも自然な流れとなる. ロバストな磁場構造 が、そのままダイバータ配位に用いることができるはずだ からである.ステラレータ最適化スキームでも、この哲学 は拘束条件として明確に組み込まれている. 最近のものも 含めて、ステラレータ最適化スキーム(コード)は、最初 に対象となる磁場配位(準対称か準等磁場か)を選択する 必要がある.膨大な拘束条件と目的関数を用いて一意に最 小値を計算することは現在の計算機リソースでは不可能だ

¹ これは, Günter Grieger の哲学といったほうが正しいかもしれない.

² さらに W7-X をそのままスケールアップすれば「炉」になるという哲学もある.

からである.

だが,W7-X 磁場配位設計では,計算機リソースが不足 しているからという理由ではなく,<u>ステラレータとはかく</u> <u>あるべきである</u>という「哲学」,Wendelstein シリーズの 「哲学」,を満たさない解は最初から排除されている.ここ が,他の最適化ステラレータ配位と異なる点である。例え ば,アメリカの最適化ステラレータ設計では超並列マシン を駆使して設計を行ったため,ステラレータ最適化スキー ムのみを用いて設計したといえる.図面を見ればわかる が,目的関数を極限まで最小化しているので,設計が非常 にタイトなのである.もちろん,数値上は設計点を満たし ているが,実際に建設してどうなったかはよくご存じであ ろう.

W7-X 装置の建設は困難を極め,15年の歳月を要した. 途中,プロジェクトは幾度も危機を迎えたが,2015年12月 より実験を開始した.最初の実験キャンペーンは,炉内機 器の整備などが間に合わないものであったが,特段問題な く終了し,多くの成果を上げることができた[1,62].今後, 炉内機器の整備が進み,2017年8月より開始される次の実 験キャンペーン以降の結果でW7-X 磁場配位設計の是非が 問われることになるだろう.

W7-X 磁場配位は、ステラレータ磁場配位の最適化とし ては道半ばである。例えば、高速イオン閉じ込めでは、準 等磁場配位により大幅に改善しているが完全ではない。特 に、磁場スペクトルの高調波成分が生み出す統計的損失を 抑えきれていない。また、ポロイダルモジュラーコイルが、 プラズマ境界近くに設置されているので、リップルによる 損失も無視できない。高速イオン軌道の改善と合わせて新 古典輸送が大幅に低減されているが、異常輸送の低減は考 慮されていない。BS電流も低く抑えられているが、完全で はない。ダイバータ配位においても、ID配位は途中から設 計に加わったので、今後の研究の進展が望まれる。以上の 点は、実験による確認を得て、次世代の磁場配位設計に生 かされるであろう。

多くの問題が残されているとはいえ,W7-Xがステラ レータ装置実験において,大きなマイルストーンであるこ とは事実である.我が国の大型ヘリカル装置(LHD) が,超伝導コイル・高パワー加熱により高性能プラズマ実 証の道を切り開いたとすれば,W7-Xが最適化スキームに 基づくMHDや新古典輸送の最適化により,核融合炉へ外 挿可能な定常プラズマ放電の実証を可能とするだろう.我 が国においても,LHDに続く次期装置計画を考える時代に なった.その時,W7-Xの成果を取り込まない磁場配位は, 核融合コミュニティーに受け入れられないであろう.

Mercier の定義に基づけば、プラズマの3次元形状制御 により回転変換を生み出すのがステラレータである.ステ ラレータの概念が発明されて50年以上、もはや特定のコイ ル巻き線則が日本独自の方式云々ともてはやす時代ではな い.W7-X磁場配位を知ることは、その哲学を知ることで ある.そして、磁場配位を設計するには、哲学が必要なこ とをW7-X磁場配位は示している.筆者がNührenberg博士

と議論した時、博士はマックス・プランク研究所だからこ そW7-X装置が実現できたことを強調してくれた. Nührenberg博士によると、研究所は論文執筆の義務などはすべて 免除して、研究と設計活動に集中させてくれたそうであ る.本稿執筆にあたっても、会議論文が参考文献であるこ とが多く、資料収集が難しかった.最近はやりの業績評価 に左右されない自由な研究環境が、ステラレータはどうあ るべきかを深く考えることに結びつき, W7-X 計画を成功 に導いたことを強調された.特に、アメリカのように、プ ロジェクトのチェック・アンド・レビューが厳しい環境で あると、かえって装置建設を難しくする.残念ながら、近 年は財政的事情もあり、昔のような自由な研究環境を望む べくもない. それは致し方ないことである. しかし、今後、 新たな装置を設計するにあたっては、研究者がどれほどの 「哲学」を構築できるかがカギとなることは変わらないで あろう.

謝 辞

本稿を執筆するに当たり、まず、マックス・プランク研 究所・プラズマ物理研究所の Jürgen Nührenberg 博士に感 謝いたします. Nührenberg博士には,多くの時間を割いて W7-X 磁場配位設計の歴史を講義していただきました.ま た、筆者が研究所を訪問するたびに自室に招いて議論をし てくださいました. 議論では、常に筆者の結果に対し、そ の結果がどのように装置設計に結びつくかを問われまし た³. また, マックス・プランク研究所・プラズマ物理研究 所の Henning Maaßberg 博士, Joachim Geiger 博士, Craig Beidler 博士, Per Helander 博士, Yuehe Feng 博士, Andreas Dinklage 博士, Matthias Hirsch 博士 には, W7-X 磁場配位設計とW7-AS実験の解析について議論していた だきました.また、準対称配位について議論をしていただ いた、コロンビア大学の Allan Boozer 教授に感謝いたしま す. 核融合科学研所の岡村昇一特任教授, 松岡啓介特任教 授との議論が本稿執筆にあたり参考になりました. ここに 感謝いたします. 初期の立体磁気軸ステラレータ研究の動 向については、東北大学工学研究科の北島純男特任教授か らの情報提供が参考になりました. ここに感謝いたしま す. 最後に、このように長く W7-X 計画と関わるきっかけ をいただいた,核融合科学研究所の故林隆也教授に感謝い たします.

参 考 文 献

- [1] T. Klinger *et al.*, Plasma Phys. Control. Fusion **59**, 014018 (2017).
- [2] C. Mercier and H. Luc, *Lectures in Plsasma Physics* (Commision of EC, Luxembrug, 1974, EUR 5127e).
- [3] J. Nührenberg et al., Trans. Fusion. Technol. 27, 71 (1995).
- [4] H. Wobig et al., Plasma Phys. Control. Fusion 35, 903 (1993).
- [5] F. Bauer et al., Computational Method in Plasma Physics (Springer-Verlag, Berlin, N.Y. 1978).
- [6] S.P. Hirshman and J. C. Whitson, Phys. Fluids 26, 3553

³ だいたい議論の後半は、そんなことで装置が設計できるかとお叱りに変わるのですが…

(1983).

- [7] R.B. White and A.H. Boozer, Phys. Plasmas 2, 2915 (1995).
- [8] S.P. Hirshman et al., Phys. Fluids 29, 2951 (1986).
- [9] C. Schwab, Phys. Plasmas 5, 3195 (1993).
- [10] D.V. Anderson *et al.*, Scientific Computing on Supercomputers II, (1990) 159.
- [11] J. Nührenberg, Fusion Sci. Technol. 50, 146 (2006).
- [12] J. Nührenberg, Plasma Phys. Control. Fusion 52, 124003 (2010).
- [13] 松岡啓介:日本物理学会誌 41,653 (1986).
- [14] 山﨑耕造: プラズマ・核融合学会誌 72,124 (1996).
- [15] 若谷誠宏, 横山雅之: 日本物理学会誌 51, 102 (1996).
- [16] L. Spitzer Jr. Phys. Fluids 1, 253 (1958).
- [17] T.H. Stix, J. Plasma Fusion Res. SERIES, 1, 3 (1998).
- [18] K.M. Young, Plasma Physics 16, 119 (1974).
- [19] L.A. Artsimovich *et al.*, Proc. Plasma Phys. Control. Nucl. Fusion Res., Nobosibirsk Vol.1, 17 (1968).
- [20] V.P. Smirnov, Nucl. Fusion 50, 014003 (2010).
- [21] J.C. Hosea et al., Plasma Phys. 13, 365 (1971).
- [22] K. Uo, J. Phys. Soc. Jpn. 16, 1380 (1961).
- [23] J. Fujita and K. Matsuoka, Nucl. Fusion 25, 1253 (1985).
- [24] S. Nagao, Proc. Intern. Symp. on Stellasators with three -dimensional magnetic axis (Sendal, Japan, 1979) p135.
- [25] G. Griger, Nucl. Fusion 25, 1231 (1985).
- [26] R. Chodura and A. Schlüter, J. Comput. Phys. 41, 68 (1981).
- [27] A.H. Boozer, in private communication.
- [28] C. Mercier, Nucl. Fusion 4, 213 (1964).
- [29] D. Lortz and J. Nührenberg, Z. Naturforsch. A 31, 1277. (1976).
- [30] J. Nührenberg, Proc. Intern. Symp. on Stellasators with three-dimensional magnetic axis (Sendai, Japan, 1979) p1.
- [31] J. Nührenberg and R. Zille, Phys. Lett. A 114, 129 (1986).
- [32] U. Brossmann *et al.*, 1982 Proc. 9th (IAEA) Int. Conf. on Plasma Physics and Controlled Nuclear Fusion Research (Baltimore, MD) pp 141-56 IAEA-CN-41/Q-5.
- [33] J. Nührenberg and R. Zille, Phys. Lett. A 129, 113 (1998).
- [34] P. Garabedian, Phys. Plasmas 3, 2483 (1996).
- [35] J. Nührenberg, in private communication.

- [36] W Lotz et al., Plasma Phys. Control. Fusion 34, 1037 (1992).
- [37] D. Palumbo, Nuovo Cimento XB, **53**, 507 (1968).
- [38] J. Nührenberg et al., Theory of Fusion Plasmas (Proc. Joint Varenna-Lausanne Int. Workshop (1987) (Bologna: Editrice Compositori) p 3.
- [39] W. Lotz *et al.*, Proc. 13th Int. Conf. on Plasma Physics and Controlled Nuclear Fusion Research (Washington, DC, 1990) (Vienna: IAEA) vol II, p 603.
- [40] S. Gori et al., Theory of Fusion Plasmas (Proc. Joint Varenna -Lausanne Int. Workshop 1994) (Bologna: Editrice Compositori) p 335.
- [41] P Helander and J Nührenberg, Plasma Phys. Control. Fusion 51, 055004 (2009).
- [42] J. Nührenberg, *in private communication*.
- [43] C.R. Burnett et al., Phys. Fluids 1, 438 (1958).
- [44] N. Ohyabu *et al.*, Nucl. Fusion 34, 387 (1994).
- [45] D.T. Anderson et al., IEEE Trans. Plasma Sci. 9, 212 (1981).
- [46] R.P. Doerner et al., Phys. Fluids 29, 3807 (1986).
- [47] A.H. Boozer, J. Plasma Phys. 81, 515810606 (2015).
- [48] F. Karger and K. Lackner, Phys. Lett. A 61, 385 (1977).
- [49] J. Nührenberg and E. Strumberger, Contrib. Plasma Phys. 32, 204 (1992).
- [50] E. Strumberger, Contrib. Plasma Phys. 32. 737 (1992).
- [51] E. Strumberger, Nucl. Fusion 32, 737 (1992).
- [52] P. Merkel, J. Comput. Physics 66, 83 (1986).
- [53] P. Merkel, Nucl. Fusion 27, 867 (1987).
- [54] J. Nührenberg, in private communication.
- [55] E. Strumberger, Contrib. Plasma Phys. 38, 106 (1998).
- [56] E. Strumberger, Nucl. Fusion **37**, 19 (1997).
- [57] M. Drevlak et al., Nucl. Fusion 45, 731 (2005).
- [58] Y. Suzuki *et al.*, 33rd EPS Conference on Plasma Physics (2006) P2.119.
- [59] Y. Suzuki et al., Contrib. Plasma Phys. 50, 576 (2010).
- [60] J. Geiger *et al.*, Joint 19th ISHW and 16th IEA-RFP workshop D5 (2013).
- [61] Y. Suzuki and J. Geiger, Plasma Phys. Control. Fusion 58, 064004 (2016).
- [62] 鈴木康浩:プラズマ・核融合学会誌 93,71 (2017).



送. これまで、プラズマコア部の MHD 的な振る舞いが、プラ ズマ周辺部の磁場構造をどう変えるのかを考察してきたが、 中性粒子を含めた周辺プラズマの振る舞いがプラズマコア部 に与える影響の考察に興味が移りつつある. プラズマ境界形 状から磁場配位を設計するのではなく、プラズマ境界形状を 含む周辺磁場構造に基づいた磁場配位設計を行うことが、次 世代装置の鍵だと考えている.本稿で述べた磁場配位の設計 について教えを受けていた自分が、今度は自身が磁場配位を 設計しなければならない世代になったことに身が引き締まる 思いです.