

# 講座 粒子運動論~惑星から荷電粒子まで

#### 4. 応 用

## 4.3 分子動力学における能勢熱浴とシンプレクティック数値積分

### 4.3 The Nosé Thermostat and Symplectic Integrator in Molecular Dynamics

伊藤篤史 ITO Atsushi M. 核融合科学研究所へリカル研究部

(原稿受付:2014年12月6日)

分子動力学法では温度や圧力などを制御して現実環境を模擬することが要求される. ここでは温度制御のた めの代表的な手法として能勢熱浴を紹介する. 能勢熱浴は粒子の位置・運動量に加えて、熱浴変数を正準変数に 加えた拡張 Hamiltonian を定義することで系の力学を記述する. 粒子の全エネルギーは保存量ではなくなるが, 粒子がカノニカル分布を取るように運動する. また, 拡張 Hamiltonian に対応した symplectic 数値積分法が導出 できる. 拡張 Hamiltonian 系の応用は幅広く、プラズマ分野にとっても有用な方法となることを期待する.

#### Keywords:

symplectic integrator, Nosé thermostat, molecular dynamics, temperature control, simulation

### 4.3 分子動力学における能勢熱浴とシンプレク ティック数値積分

原子・分子スケールの現象を取り扱うシミュレーション 手法の一つに分子動力学法 (Molecular Dynamics: MD) が ある. 核融合研究においては材料研究等において用いられ る.

MD では対象となる原子の移動や振動のタイムスケール が非常に短いため、タイムステップとして10<sup>-18</sup>sから 10<sup>-16</sup> s という非常に小さな値を設定することになる. それ と関連して、実際の時間発展では108ステップ以上の時間 積分を行うことがざらである. そのため、長期に渡る数値 安定性を数学的に担保できる symplectic 数値積分法は必要 不可欠な技術であり、MD 分野においては大変普及が進ん でいる.

MDの世界で symplectic 数値積分法が普及した理由はも う一つある. それは能勢熱浴[1,2]に代表される拡張 Hamiltonian 系の存在である.

材料物質を対象としたシミュレーションでは、実験との 対応のためにも、温度や圧力といった環境の再現が重要で ある. そのような需要の中, symplectic 差分法より一足早 い1980年代に、Andersen による圧力制御法[3]や能勢によ る温度制御法(能勢熱浴)が相次いで提案された. 中でも 能勢熱浴は、定温環境を実現するだけでなく、カノニカル 分布を数学的に導出可能であることが大変興味深い点であ る. これらの手法により、MDの現実の系への適応力は飛 躍的に向上し、様々な分野へ応用が進む礎となった.

Andersen の圧力制御法や能勢熱浴法は、Hamiltonian

National Institute for Fusion Science, Toki, GIFU 509-5292, Japan

をもつ保存系であったことから、拡張 Hamiltonian 系と呼 ばれ、その後も数々の拡張 Hamiltonian が提案された. 拡 張 Hamiltonian 系における保存量は我々が住んでいる"現 実"のエネルギーとは異なるが、シミュレーションをする 上で保存量が存在するというのは数値安定性の確認の意味 で大変有用である.

1990年になり、吉田[4]や鈴木[5]によって symplectic 数値積分法が提案された. symplectic 数値積分法は Hamiltonian 系に対する時間発展差分方程式を導出するものであ るが、それは上記の拡張 Hamiltonian 系であっても対象と なる. そのため、拡張 Hamiltonian 系の圧力制御や温度制 御の MD を行う際には、合わせて symplectic 数値積分法を 用いるのが慣習となっている.

さて、ここからは具体的な拡張 Hamiltonian 系の例とし て、MD分野で最も魅力的な手法である能勢熱浴とその symplectic 数値積分法を紹介しよう.

まず、能勢熱浴を実現する能勢の Hamiltonian は次で定 義される:

$$H_{\rm N} = \sum_{\rm i} \frac{{\bm p}_{\rm i}^2}{2m_{\rm i}s^2} + U({\bm r}) + \frac{{\bm p}_{\rm s}^2}{2Q} + gk_{\rm B}T\log s \tag{1}$$

ここで、粒子の位置 $r_i$ 、運動量 $p_i$ に加えて、熱浴自由度 s, およびその共役運動量  $p_s$  が正準変数である. 加えて, 粒 子の質量  $m_i$ , 熱浴質量 Q, 系の自由度 g, ボルツマン定数  $k_{\rm B}$ , 設定温度 T がパラメータとなる.

ここで, 能勢の Hamiltonian における  $r_i$ ,  $p_i$  は "仮想系" の位置と運動量であり、我々の住む"現実系"の位置 r:

author's e-mail: ito.atsushi@nifs.ac.jp

と運動量  $p_i'$  とは次の関係があるものとする:

$$\boldsymbol{r}_{i}' = \boldsymbol{r}_{i} \tag{2}$$

$$\boldsymbol{p}_{i}^{\prime} = \frac{\boldsymbol{p}_{i}}{s} \tag{3}$$

ただし、仮想系と現実系でどちらにプライム記号を付ける かは、論文や書籍によってもバラつきがあるので注意され たし.

さて、位置座標はそのままだが、運動量は1/s でスケーリングされている。これは、空間スケールは変えずに、時間スケールを変えたことに対応する。すなわち、仮想系の(正準変数の従う)時間間隔dt と、現実系の時間間隔dt の間にも以下の変換を仮定する:

$$dt' = \frac{1}{s}dt \tag{4}$$

ここで、時間を 1/s 倍したにもかかわらず、[空間/時間]の次元をもつ運動量は何故 s 倍ではないのかと思う読者がいるかもしれない。しかし、[空間/時間]の次元をもつ量は速度であり、上記の変換により速度は  $d\mathbf{r}_i'/dt'=s\,d\mathbf{r}_i/dt$ と確かに s 倍される。ここで、Lagrangian の運動エネルギー項が $K=\sum_i m_i (d\mathbf{r}_i'/dt')^2/2=\sum_i m_i (s\,d\mathbf{r}_i/dt)^2/2$ であることを考えれば、仮想系の運動量は定義より

 $m{p}_{\mathrm{i}} = rac{\partial K}{\partial \left( \mathrm{d} r_{\mathrm{i}} / \mathrm{d} t 
ight)} = s^2 m_i \left( \mathrm{d} r_i / \mathrm{d} t 
ight)$  となり、現実系の運動量  $m{p}_{\mathrm{i}}' = m_{\mathrm{i}} \left( \mathrm{d} r_{\mathrm{i}}' / \mathrm{d} t' 
ight)$  との間に式(3)の変換が課されるのである。

それでは、能勢の Hamiltonian においてどのように温度が制御されるのかをみるために、運動方程式を導出しよう。式(1)の Hamiltonian から正準変数  $\mathbf{r}_i$ ,  $\mathbf{p}_i$ ,  $\mathbf{s}$ ,  $\mathbf{p}_s$  に関する正準運動方程式を導くと

$$\frac{\mathrm{d}\mathbf{r}_{\mathrm{i}}}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathbf{p}_{\mathrm{i}}}{m_{\mathrm{i}}s^{2}} \tag{5}$$

$$\frac{\mathrm{d}\mathbf{p}_{\mathrm{i}}}{\mathrm{d}t} = -\frac{\partial U(\mathbf{r})}{\partial \mathbf{r}_{\mathrm{i}}} \tag{6}$$

$$\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} = \frac{p_{\mathrm{s}}}{Q} \tag{7}$$

$$\frac{\mathrm{d}p_{\mathrm{s}}}{\mathrm{d}t} = \frac{1}{\mathrm{s}} \left[ \sum_{i} \frac{\boldsymbol{p}_{i}^{2}}{m_{i} s^{2}} - g k_{\mathrm{B}} T \right] \tag{8}$$

となる。式(8)において,運動エネルギーと設定温度の差に反応して,熱浴変数 $p_s$ ,さらにはsが変化することが見て取れる。ただし,N粒子系であれば,g=3Nと設定する。設定温度よりも運動エネルギーが大きい場合は,熱浴変数sが大きくなることで運動量をスケーリングして運動エネルギーを減少させ,一方で設定温度よりも運動エネルギーが小さい場合は,熱浴変数sが小さくなることで運動エネルギーを増加させるのである。

さらにわかりやすくするために、ここから現実系の変数  $\mathbf{r}_{i}', \ \mathbf{p}_{i}', \ s'=s, \ p_{s}'=p_{s}$  に対する運動方程式へ変換しよう。 式(4)から、  $\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t'}=\frac{\mathrm{d}t}{\mathrm{d}t'}\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}=s'\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}$  であることを用いれば、

$$\frac{\mathrm{d}\mathbf{r}_{i}^{\prime}}{\mathrm{d}t^{\prime}} = s^{\prime} \frac{\mathrm{d}\mathbf{r}_{i}}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathbf{p}_{i}^{\prime}}{m_{i}} \tag{9}$$

$$\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{p}_{i}^{\prime}}{\mathrm{d}t^{\prime}} = s^{\prime} \frac{\mathrm{d}(\boldsymbol{p}_{i}/s)}{\mathrm{d}t} = -\frac{\partial U(\boldsymbol{r}^{\prime})}{\partial \boldsymbol{r}_{i}^{\prime}} - \frac{p_{s}^{\prime}}{Q} \boldsymbol{p}_{i}^{\prime}$$
(10)

$$\frac{\mathrm{d}s'}{\mathrm{d}t'} = s' \frac{p_s'}{Q} \tag{11}$$

$$\frac{\mathrm{d}p_{\mathrm{s}}'}{\mathrm{d}t'} = \left[\sum_{i} \frac{\mathbf{p}_{\mathrm{i}}'^{2}}{m_{\mathrm{i}}} - gk_{\mathrm{B}}T\right] \tag{12}$$

が得られる。これらを熱浴のない通常の粒子の運動方程式と比較してみると、粒子の位置座標に関する運動方程式は全く変わらない。粒子の運動量に関する運動方程式は、ちょうど抵抗係数を  $p_s'/Q$  とした抵抗が掛かったものになっている。さらに、抵抗係数  $p_s'/Q$  は、式(12)によって運動エネルギーと設定温度の差を反映して正負の値を取り、運動エネルギーが設定温度よりも高い場合は抵抗として働き、運動エネルギーが設定温度よりも低い場合は加速機構として働く。このようにして、能勢の Hamiltonian に従う粒子運動は、運動エネルギーが設定温度付近に留まるように熱浴変数によって制御されることがわかる。

ところで、現実系の変数の運動方程式だけをみるなら、変数 s' は式 (11) によるそれ自身の発展を除いて必要ない、そこで、抵抗変数  $\xi = p_s'/Q$  とおいて、変数  $\mathbf{r}_i'$ 、 $\mathbf{p}_i'$ 、 $\xi$  だけの運動方程式を用いて温度制御を行う Nosé-Hoover 熱浴 [6] も有名である.

注意点を上げておくと、能勢熱浴の保存量は式(1)の Hamiltonian の "値" であって (仮想系のエネルギーといってもいいかもしれないが)、現実系の粒子の全エネルギー,すなわち、運動エネルギーKとポテンシャルエネルギーU(r') の和は保存しない。しかし、全エネルギーの保存を捨てても、温度を制御したい場合は応用研究においては多々ある。定温実験環境はそもそもエネルギー保存系ではないのだから。

それよりも、能勢熱浴の魅力的な点は、定温環境の実現に加えて、粒子のカノニカル分布を実現できる点にある。symplectic 数値積分法へ移る前に、このことをみておこう。

式(1)の能勢の Hamiltonian は 6N+2 次元位相空間の関数である。それを強調する意味で改めて  $H(\mathbf{r},\mathbf{p},s,p_s)$  と書くことにする。ここで,エルゴード仮定が成り立つとすれば,系の状態を示す位相点は 6N+2 次元位相空間上でエネルギー一定の曲面上を一様に塗りつぶすように運動することが期待される。すなわち,この位相点によるミクロカノニカル集団の分配関数は次で与えられる:

$$Z = \frac{1}{N!} \int d\mathbf{r}^N d\mathbf{p}^N d\mathbf{s} d\mathbf{p}_s \delta[H(\mathbf{r}, \mathbf{p}, \mathbf{s}, \mathbf{p}_s) - E]$$
(13)

ただし、位相空間のエネルギー一定値をEとした。続いて、積分変数を仮想系の変数  $\mathbf{r}_i$ 、 $\mathbf{p}_i$ 、 $\mathbf{s}$ 、 $\mathbf{p}_s$  から現実系の変数  $\mathbf{r}_i'$ 、 $\mathbf{p}_i'$ 、 $\mathbf{s}'$ 、 $\mathbf{p}_s'$  へと変換する。変数変換における Jacobian を考えれば、

$$Z = \frac{1}{N!} \int d\mathbf{r}'^{N} d\mathbf{p}'^{N} ds' dp'_{s}$$

$$\times s'^{3N} \delta [H(\mathbf{r}', s'\mathbf{p}', s', p'_{s}) - E]$$
(14)

となる. ここで、デルタ関数の公式

$$\delta[f(s')] = \frac{\delta(s' - s_0)}{|f'(s_0)|} \tag{15}$$

を用いる. ただし,  $s_0$  は  $f(s_0) = 0$  の解である. 式(14)のデルタ関数を変数 s' に関するものとみなせば,

$$s_0 = \exp\left\{-\frac{1}{gk_{\rm B}T} \left[ \sum_{\rm i} \frac{{\bm p}_{\rm i}^{\,\prime 2}}{2m_{\rm i}} + U({\bm r}^{\prime}) + \frac{{\bm p}_{\rm s}^{\,\prime 2}}{2Q} - E \right] \right\}$$
(16)

である.これを代入して、熱浴変数についての積分を実行すると、

$$Z = \frac{1}{gk_{\rm B}TN!} \int d\mathbf{r}'^{N} d\mathbf{p}'^{N} d\mathbf{p}'^{S}$$

$$\times \exp\left\{-\frac{3N+1}{gk_{\rm B}T} \left[\sum_{\rm i} \frac{\mathbf{p}_{\rm i}'^{2}}{2m_{\rm i}} + U(\mathbf{r}') + \frac{\mathbf{p}_{\rm s}'^{2}}{2Q} - E\right]\right\}$$

$$= \frac{C}{N!} \int d\mathbf{r}'^{N} d\mathbf{p}'^{N} \exp\left\{-\frac{1}{k_{\rm B}T} \left[\sum_{\rm i} \frac{\mathbf{p}_{\rm i}'^{2}}{2m_{\rm i}} + U(\mathbf{r}')\right]\right\}$$
(17)

が得られる. ただし、今度はg = 3N+1とおき、

$$C = \frac{1}{g} \left( \frac{2\pi Q}{k_{\rm B} T} \right)^{1/2} \exp\left( \frac{E}{k_{\rm B} T} \right) \tag{18}$$

とした. こうして, 現実系の変数だけの分配関数は式(17) の様にカノニカル分布を取ることができる. すなわち, 能勢熱浴を用いて時間発展のシミュレーションを行い, 物理量の粒子平均を取れば, それは NVT アンサンブル平均に等しいことが期待できる.

ここで、誤解をなくすために、いくつか注意事項を述べておく。まず、上述の変形によってカノニカル分布を満たすのはあくまで正準変数がエルゴード仮定を満たす場合である。これまでの熱浴の研究から、シミュレーション可能な計算時間の範囲では能勢熱浴は必ずしもエルゴード性を持たないことがわかっており、カノニカル分布を実現できない場合がある。それを解決する手段としては、Nosé-Hoover 熱浴形式としてから、熱浴の運動量にさらに別の熱浴を連続して連ねる Nosé-Hoover-chain 熱浴[7]等の方法がある。

次に、定数gに関して、運動方程式において温度制御する際には、式(8)もしくは式(12)において、g=3Nとするのが理想であると述べた。しかし、カノニカル分布の実現においては、g=3N+1とすることを必要とした。この矛盾は、仮想系と現実系の間の時間のずれに起因するものである。しかし、能勢熱浴の発展形である、Nosé-Poincaré熱浴[8,9]を用いれば、時間のずれは解消し、定数gに関する矛盾も解消する。

さて、いよいよ symplectic 数値積分法に進もう.

能勢熱浴の symplectic 数値積分法では、式(1)の Hamiltonian を次の部分 Hamiltonian に分割する.

$$H_1 = \sum_{i} \frac{p_i^2}{2m_i s^2} + gk_B T \log s \tag{19}$$

$$H_2 = U(\mathbf{r}) + \frac{p_s^2}{2Q} \tag{20}$$

さらに、これらの部分 Hamiltonian に対応した部分 Liouvillian は

$$iL_{1} = \sum_{i} \frac{\boldsymbol{p}_{j}}{m_{j} s^{2}} \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{r}_{j}} + \left[ \sum_{i} \frac{\boldsymbol{p}_{j}^{2}}{m_{j} s^{3}} - \frac{g k_{\mathrm{B}} T}{s} \right] \frac{\partial}{\partial p_{\mathrm{s}}}$$
(21)

$$iL_2 = -\sum_i \frac{\partial U(\mathbf{r})}{\partial \mathbf{r}_j} \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}_j} + \frac{p_s}{Q} \frac{\partial}{\partial s}$$
 (22)

となる

部分 Liouvillian を用いれば、実際の時間発展差分方程式を得ることができる。任意の物理量 A に関して微小時間  $\tau$  だけ時間を進める操作は Liouvillian iL を用いて

$$A(t+\tau) = \exp\left(\int_{t}^{t+\tau} iL \, dt'\right) A(t)$$

$$\sim \exp(\tau iL_{1} + \tau iL_{2}) A(t)$$
(23)

と近似できる. ここで Trotter の公式[10]を用いれば, n 次精度の symplectic 差分式として,

$$A(t+\tau) = \left[ \prod_{k=0}^{n} \exp(c_{k}\tau i L_{1}) \exp(d_{k}\tau i L_{2}) \right] A(t) + O(\tau^{n+1})$$
(24)

が得られる. 係数  $c_k$ ,  $d_k$  は次数 n に依存して決まる. 例えば, よく使われる二次精度の symplectic 差分式では次の様になる.

$$A(t+\tau) = \exp\left(\frac{\tau}{2}iL_1\right) \exp\left(\tau iL_2\right) \exp\left(\frac{\tau}{2}iL_1\right) A(t) + O(\tau^3)$$
(25)

ここで、物理量 A として、正準変数  $r_i$ 、 $p_i$ 、s、 $p_s$  を選べば、それぞれに関する時間発展差分方程式が得られる。

ここでの本質は、本来は式(23)に示す一度の演算だったものを、式(24)によって部分 Liouvillian 毎の複数回の演算に分割できたことである。

実際に、式(21)、(22)で定義した能勢熱浴の場合の部分 Liouvillian による時間発展差分方程式をみてみよう。部分 Liouvillian  $iL_1$  による時間発展差分方程式は、

$$\exp(\tau i L_1) \mathbf{r}_j = \mathbf{r}_j + \tau \frac{\mathbf{p}_j}{m_i s^2} \tag{26}$$

$$\exp(\tau i L_1) \boldsymbol{p}_i = \boldsymbol{p}_i \tag{27}$$

$$\exp(\tau i L_1) s = s \tag{28}$$

$$\exp(\tau i L_1) p_s = p_s + \frac{\tau}{s} \left[ \sum_j \frac{\boldsymbol{p}_j^2}{m_j s^2} - g k_B T \right]$$
 (29)

となる. また、部分 Liouvillian  $iL_2$  による時間発展差分方程式は

$$\exp(\tau i L_2) \mathbf{r}_i = \mathbf{r}_i \tag{30}$$

$$\exp(\tau i L_2) \mathbf{p}_j = \mathbf{p}_j - \tau \frac{\partial U(r)}{\partial \mathbf{r}_j}$$
(31)

$$\exp(\tau i L_2) s = s + \tau \frac{p_s}{Q} \tag{32}$$

$$\exp(\tau i L_2) p_s = p_s \tag{33}$$

となる。ここで得られた時間発展差分方程式は数値計算の際にそのままの形式でコード化することができる。例えば二次精度の symplectic 時間積分を行いたい場合には、式 (26) - (29) の $iL_1$  の演算において、 $\tau \to \tau/2$  と置き換えてやればよい。

式(26)-(33)で行った部分Liouvillianによる演算では、近似することなく右辺が有限項までで収まっていることが重要な点である。これにより、微小時間  $\tau$  が非無限小であることによる誤差は、式(24)の Trotter 展開の部分で発生し、部分 Liouvillian の演算では誤差は発生していない。有限項までで収まる理由は、個々の部分 Liouvillian が一部の正準変数に対する偏微分演算子だけをもつためである。また、同じ理由により、部分 Liouvillian に偏微分演算子を持たない一部の正準変数は全く時間発展しないこともわかる。

言い換えれば、部分 Liouvillian による時間発展演算が全ての正準変数に対して有限項までの既知の関数で収まるように Hamiltonian を分割することが symplectic 数値積分法の胆である。通常の粒子系の Hamiltonian でれば、部分 Hamiltonian として、単純に運動エネルギーKとポテンシャルエネルギーUに分割すればよい。しかし、能勢熱浴の様な拡張 Hamiltonian 系においては、どのような部分 Hamiltonian で分割すればよいかは、試行錯誤が必要である。例えば、先に紹介した Nosé-Poincaré 熱浴では、部分 Hamiltonian として 3 つに分割しなければならない。

もう一つ注意点を述べておくと、必ず先に部分 Hamiltonian へ分割してから対応する部分 Liouvillian を作らなければならない。式(24)を見れば、Liouvillian さえ分割できていれば、部分 Hamiltonian は必要ないように感じるかもしれない。しかし、勝手に定義した部分 Liouvillian に対して、必ずしも対応する Hamiltonian が存在するとは限らない。

例えば、部分Liouvillian として $iL_j = -\frac{\partial U(\mathbf{r})}{\partial \mathbf{r}_j}$   $\frac{\partial}{\partial \mathbf{p}_j}$  を勝手に定義しても、対応する部分 Hamiltonian を作ることはできない。その時の問題は、対応する部分 Hamiltonian の存在しない部分 Liouvillian を用いて時間発展差分方程式を構築した場合に、それは symplectic 条件を満足しないということである。詳細は省くが、symplectic な時間発展差分方程式が欲しければ、必ず部分 Hamiltonian から定義しなければならない

ところで、MDを用いた応用研究では、開いた境界条件などを課す場合も多く、非平衡条件下での温度制御が必要となる。その場合には、Hamiltonianを定義することはできないが、上記で導いた時間発展差分方程式を利用すれば、温度制御をすることが一応は可能である。例えば、プラズマー壁相互作用のシミュレーションにおいては、プラズマ 照射対象となる材料の底付近の原子は上記の差分法を用いて温度を一定に保ち、表面から流れてくる熱を吸収させた

りする. もちろん、その様な非平衡条件下の場合には、 Hamiltonian が定義できないので、温度制御は可能であっ ても、symplectic 性は失われている. しかしながら、位相 空間の体積を保存した(measure preserving)時間発展差 分方程式という点では意味がある.

さて、温度制御を行う能勢熱浴の Hamiltonian と、その symplectic 時間積分法を紹介した.分子動力学の研究分野 には、これ以外にも拡張 Hamiltonian 系が多数存在する. 圧力制御法としては先に紹介した Andersen の方法や、よ り適応性の高い Parrinello-Rahman の方法[11,12]があ る. 能勢熱浴では運動量をスケーリングすることで温度を 制御したが、圧力制御法では位置座標をスケーリングする ことで圧力や応力を制御する.また、これらの温度制御法 や圧力制御法を組み合わせた Hamiltonian を定義すること で、温度と圧力を同時に制御することが可能である. その 場合にも、Hamiltonian が存在するので対応した symplectic 時間発展差分方程式を導出することが可能である. ま た, 最近では複数の温度制御法と圧力制御法を組み合わせ る手段として,より一般化した手法も提案されている [13]. 一連の拡張 Hamiltonian 系に関するより詳細な議論 は,上田顕先生による教科書[14]等,分子動力学シミュ レーション向けの資料を参照されたし.

最後に、本年は能勢熱浴の発表からちょうど30周年にあたる年で、本稿執筆期間中には30周年記念国際シンポジウム NOSE30が開催された。大変残念ながら能勢先生は若くしてお亡くなりになられていたため、チェアーは能勢先生の最後の弟子であり現在の拡張 Hamiltonian 系の研究を牽引していらっしゃる森下徹也先生が務められた。海外からも Hoover 先生、Parrinello 先生など著名人が多数参加し、大変盛況な会となった。このように日本の MD 研究が注目されているのは、MD 分野で最も普及している計算手法である能勢熱浴と symplectic 差分法が共に日本発の手法であったためだと強く感じる.

このような記念の年に、本節を執筆する機会を与えてくださり、また、不慮の病気で執筆が大変遅れたにもかかわらず最後まで信じてお待ちいただいた古川勝先生はじめ、本小特集の著者の先生方、編集員の皆様に深く感謝申し上げます。材料シミュレーションのみならず、プラズマシミュレーションにおいても、拡張 Hamiltonian 系によって新しい展開がもたらされることを期待しています。

### 参考文献

- [1] S. Nosé, Mol. Phys. **52**, 255 (1984).
- [2] S. Nosé, J. Chem. Phys. 81, 511 (1984).
- [3] H.C. Andersen, J. Chem. Phys. **72**, 2384 (1980).
- [4] H. Yoshida, Phys. Lett. A 150, 262 (1990).
- [5] M. Suzuki, Phys. Lett. A146, 319 (1990).
- [6] W.G. Hoover, Phys. Rev. A 31, 1695 (1985).
- [7] G.J. Martyna et al., J. Chem. Phys. 97, 2635 (1992).
- [8] S.D. Bond et al., J. Comp. Phys. 151, 114 (1999).
- [9] S. Nosé, J. Phys. Soc. Jpn. 70, 75 (2001).
- [10] H.F. Trotter, Proc. Amer. Math. Soc. 10, 545 (1956).
- [11] M. Parrinello and A. Rahman, Phys. Rev. Lett. 45, 1196

(1980).

- [12] M. Parrinello and A. Rahman, J. Appl. Phys. 52, 289 (1981).
- [13] T. Morishita, Mol. Phys. 108, 1337 (2010).

[14] 上田 顕:分子シミュレーション - 古典系から量子系手 法まで - (裳華房, 2003).



## が藤篤史

核融合科学研究所ヘリカル研究部基礎物理シミュレーション研究系准教授. 主な研究分野はプラズマ-壁相互作用の理論・シミュレーション研究. 昨年は多くの皆様に

ご心配とご迷惑お掛けしましたが、おかげさまでだいぶ良くなりました。最近の楽しみは妻と2歳の息子とガンダムを見ることです。研究活動においても、元気でいられるからこそチャレンジできる、ということを日々実感しています。