講座 高密度相対論プラズマの粒子シミュレーション技法 3. 広密度プラズマシミュレーションのための衝突モデル

3. Collision Models for Large Density Scale Plasmas

千 徳 靖 彦, 田口 俊 弘¹⁾ SENTOKU Yasuhiko and TAGUCHI Toshihiro¹⁾

ネバダ州立大学リノ校物理学科,1)摂南大学理工学部電気電子工学科

(原稿受付:2014年4月23日)

粒子コードにおけるクーロン衝突過程の計算手法を紹介する.レーザープラズマではレーザープラズマ相互 作用領域から固体密度領域までの非常に幅広い密度領域を取り扱う.このため,密度の違いを粒子の重みにより 表すことが多い.このような異なる重みをもつ粒子間の相対論的クーロン衝突過程をTakizuka-Abeモデル(2体 衝突モデル)を発展させて取り扱う方法があり,一方で,2体衝突モデルとは別にLangevin方程式に基づいて解 く,統計的手法も開発されている.本節ではそれぞれの手法の紹介とともに,利点ならびに問題点などについて も触れる.

Keywords:

particle-in-cell, kinetic plasma, collisional plasmas

3.1 はじめに

本章ではプラズマ中の衝突過程について特に広密度プラ ズマを取り扱うための技法を紹介したい.ここで取り扱う 広密度プラズマとは、例えば超高強度レーザーにより生成 された固体プラズマのようなものである.レーザーは固体 密度より低いレーザー光の臨界密度以下の無衝突プラズマ 内で主に吸収され、吸収されたエネルギーは高速電子によ り衝突過程が重要となる高密度領域に輸送され固体は加熱 される.吸収領域と固体内の密度比はターゲットの物質に よって100から1,000 倍超となる.前章で議論したように粒 子シミュレーション (PIC) でこのような広密度プラズマ を効率的に取り扱うには重みの異なる粒子を使うことにな る.本章では2体衝突モデルと統計論的な衝突モデルを紹 介し広密度プラズマに適用する方法を議論する.

クーロン衝突のシンプルな2体衝突モデルはShanny等 [1]が提案し,TakizukaとAbeが複数の粒子種をもつプラ ズマに拡張した(1977,TA77モデル)[2].TA77モデルは 非相対論的なエネルギーの衝突において,その前後で運動 量とエネルギーが完全に保存する.TA77モデルはSentoku等により弱い相対論的なエネルギー領域に拡張され ている[3].またNanbuとYonemuraが2体衝突モデルを 異なる重みをもつ粒子間の衝突に拡張した(1998,NY98 モデル)[4].NY98モデルでは重みの異なる粒子間の衝突 において,後で説明するようにリジェクション法を用いて いるので,個別の衝突では運動量とエネルギーは保存しな い.しかし何度も衝突を繰り返すうちに統計的に運度量と エネルギーが保存されるように工夫されている.NY98は 等しい重みの粒子間の衝突においてTA77に一致する.し かし統計的な運動量とエネルギーの保存の精度を維持する ためにはセルあたり100個以上の PIC 粒子が必要となり, それ以下だと運動量/エネルギー保存の精度は悪くなり実 用的でない.ちなみに異なる重みの粒子間の2体衝突で完 全に運動量とエネルギーを保存し,正しく緩和過程を記述 するスキームは存在しない.SentokuとKempはRef.[3]の モデルを強相対論的な領域まで拡張し,また異なる重みの 粒子間衝突でエネルギーを完全に保存し,運動量を統計的 に保存するスキームを開発した(2008, SK08モデル)[5]. SK08モデルではエネルギー保存が満たされることにより メッシュ当りの粒子数が少なくてもシステムのエネルギー 保存性が高いことが最大のメリットである.次節ではSK 08モデルを紹介する.

2体衝突モデルとは別に Langevin 方程式に基づく統計 的手法も開発されている.衝突モデルとは,結局のところ, 高密度プラズマ中での速度緩和を模擬するためのものであ り,粒子が実際にクーロン力で軌道を修正する様子を計算 するわけではない.2体衝突モデルとは粒子のデータから 直接速度緩和に相当する速度揺動を計算する手法である. これは保存性が良いという利点がある反面,粒子の識別が 不要であるという粒子コードの特性が失われ,どの粒子が 同じセル内に存在するかを探索するためのランダムペアリ ングのプロセスに時間を費やす.これに対し,Langevin 方程式を用いた場合にはあくまでも粒子の平均量である平 均速度と平均エネルギーのみで緩和計算が可能なので,粒 子コード本来の構造を失わずに計算することが可能であ る.これについての詳細な議論は3.3節で述べる.

Department of Physics, University of Nevada, Reno, USA 1)Setsunan University, Neyagawa, OSAKA 572-8508, Japan

authors' e-mail: sentoku@unr.edu, taguchi@ele.setsunan.ac.jp

3.2 広密度プラズマのための2体衝突モデル

2体衝突モデルはセル内で起る可能性がある全ての衝突 過程を衝突ペアのランダム選択によって表現している.そ のため同種粒子間(電子-電子など)や異粒子種間(電子-イオン)の個々の衝突が等しい確率で選択されるように考 慮して、ランダムソーティングによるペア選択を行う.ペ アリング手法の詳細は参考文献[2]にあるのでそちらを参 照のこと.また、非相対論のTA77を相対論に拡張するに は、速度による計算を運動量ベースに変更し、衝突する2 粒子の重心系への変換をガリレオ変換からローレンツ変換 に変えればよい.詳細は参考文献[5]にあるのでこれも割 愛する.

衝突周波数の扱いについて述べておく.次式は二つの粒 子種 α (電荷 e_{α}) と β (電荷 e_{β})間の衝突における衝突周波 数である.

$$\nu_{\alpha\beta} = \frac{4\pi (e_a e_\beta)^2 n_l L}{p_{\rm rel}^2 v_{\rm rel}}.$$
 (1)

ここで n_l は二つの電荷の密度のうち低い方の密度を示し, Lはクーロン対数, また p_{rel} と v_{rel} は2粒子間の相対的な運 動量と速度である.これはプラズマ中の衝突周波数である Spitzerの理論を使っている[6].広密度プラズマでは高温 低密度プラズマから,低温高密度プラズマを連続的に取り 扱うが,低温高密度では縮退している場合Spitzerモデル が使えなくなる.Spitzerの衝突周波数は温度の2/3乗に反 比例するので,エネルギーが低くなると衝突周波数は発散 してしまう.物理的にはある温度以下では縮退が起り衝突 周波数は発散しない.縮退状態への閾温度 T_0 は以下の式で 計算される.

$$T_0 = \frac{\hbar^2}{2m_h} (2\pi^2 n_h)^{2/3}.$$
 (2)

ここでc は光速, $n_h(m_h)$ は電荷 $e_a \ge e_\beta$ の密度のうち高い 方の密度(質量)を表す.この温度以下では縮退した状態 とし衝突周波数を以下の一定値とし発散を抑える.

$$\nu_{\alpha\beta} = \frac{4m_h \left(e_a e_\beta\right)^2 L}{3\pi \hbar^3}.$$
(3)

ここから広密度プラズマを取り扱う上で大切な異なる重 みをもつ粒子間の衝突について説明する.まずNanbu等に よる NY98 モデルについて説明し,その問題点を改善する ための技法を紹介したい.

まず α 粒子種の i 番目の粒子の重みを w_{ai} とし,同様に $w_{\beta j} \delta \beta$ 粒子種の j 番目の粒子の重みとする.するとグリッ ド内の粒子種の密度 n_a と n_β はそれぞれ,

$$n_{\alpha} = \sum_{i}^{N_{\alpha}} w_{\alpha i}, \qquad n_{\beta} = \sum_{j}^{N_{\beta}} w_{\beta i}.$$
(4)

いま α 種の i 番目の粒子が β 種の j 番目の粒子と衝突した とすると、粒子 α_i の衝突確率は $P_{\alpha} = w_{\beta j} / \max(w_{\alpha i}, w_{\beta j})$ であ り、一方の粒子 β_j の衝突確率は $P_{\beta} = w_{\alpha i} / \max(w_{\alpha i}, w_{\beta j})$ と なる、わかりにくいと思うので図の例でこの確率を確認し

てみよう.

図1は重み2の粒子 α_i と重み6の粒子 β_i が衝突した場 合である. イメージとして基準となる重み1を内包粒子1 としている. α_i 内の内包粒子数は相手側の β_i 粒子の内包粒 子より少ないので、 $P_{\alpha} = 6/6 = 1$ となり、必ず衝突により散 乱される.一方, β_i 粒子の内包粒子は確率的に 6 つのうち 2つ しか衝突しない. $P_{\beta} = 2/6$ となり散乱される確率は 1より低い. そこで NY98 モデルではβ, 粒子が衝突により 散乱される確率を2/6とし、3回に1回しか散乱されず、 他2回は*a*_i 粒子が散乱され運動量やエネルギーが変化し ても β_i 粒子はそのまま変化しない. これが NY98 がリジェ クション法と呼ばれる理由である. リジェクション法はモ ンテカルロ法ではよく使われる手法であるが、この方法で は運動量とエネルギーは個々の衝突で保存しない. しかし ながら多くの粒子を同じように衝突させた後にエネルギー と運動量は統計的に保存する.ただし、あとに検証で示さ れるように、セル内の粒子数が100個以上と多くないと統 計上保存性が悪い.

さて衝突の前後でエネルギーを保存するにはどうしたら いいだろうか. Sentoku と Kemp により提案された手法で は両粒子は衝突において必ず散乱される(図1 (b)を参 照).ただし重い方の β_j 粒子は $P_\beta = 2/6$ の確率で部分散乱 されるものとする.そして β_j 粒子は内包粒子間でエネル ギーと運動量を分ける.そのため衝突後 (after)の β_j 粒子 のエネルギーは確率 P_β を使い衝突の前 (before)の値と散 乱による変化した分 (scattered)の平均値をとり

$$\boldsymbol{\varepsilon}_{\boldsymbol{\beta}}^{\text{after}} = \boldsymbol{\varepsilon}_{\boldsymbol{\beta}}^{\text{before}} \cdot (1 + P_{\boldsymbol{\beta}}) + \boldsymbol{\varepsilon}_{\boldsymbol{\beta}}^{\text{scattered}} \cdot P_{\boldsymbol{\beta}}, \qquad (5)$$

となり、同様に運動量は,

$$\boldsymbol{p}_{\beta}^{\text{after}} = \boldsymbol{p}_{\beta}^{\text{before}} \cdot (1 - P_{\beta}) + \boldsymbol{p}_{\beta}^{\text{scattered}} \cdot P_{\beta}, \qquad (6)$$

となる.衝突の前後では2粒子の全エネルギーと全運動量 は保存している.しかし式(6)の衝突後の運動量を使っ て計算したエネルギーは式(5)のエネルギー $\epsilon_{\beta}^{\text{after}}$ より小 さくなってしまう.つまり単純に確率 P_{β} にて運動量を分配 するとエネルギーを失ってしまう.ここで物理的なイメー ジを考えてみると,一つのマクロ粒子で部分散乱が起る と,そのエネルギーはマクロ粒子内部の内包粒子が熱化し



図1 異なる重みをもつ粒子間の衝突. (a)NY98:リジェクション法. (b)SK08:マージング法.

て内部エネルギーが増えているはずである.しかし PIC 粒子に内部エネルギーは無いので,以下の式で重みの大き い粒子βに熱化分の運動量を便宜上足し合わせエネルギー の不足分を補うこととする.

$$\boldsymbol{p}_{\beta}^{\text{final}} = \boldsymbol{p}_{\beta}^{\text{after}} + \Delta \boldsymbol{p}_{\beta \perp}. \tag{7}$$

 $\Delta p_{\beta \perp}$ の値はエネルギーが保存するように以下の式で決定 し、方向は運動量 p_{α}^{after} に垂直なランダムな方向とする.

$$\Delta |p_{\perp}| = m_{\beta} c_{\gamma} \sqrt{\gamma_{\varepsilon_{\beta}^{aher}}^{2} - \gamma_{\beta_{\beta}^{aher}}^{2}}.$$
 (8)

ここで m_{β} は粒子種 β の質量であり, また,

$$\gamma_{\varepsilon_{\beta}^{\text{after}}}^{2} = 1 + \varepsilon_{\beta}^{\text{after}} / m_{\beta} c^{2}, \qquad (9)$$

$$\gamma_{p_{\beta}^{\text{after}}}^{2} = \sqrt{1 + |p_{\beta}^{\text{after}}|^{2} / m_{\beta} c^{2}}.$$
 (10)

 $\Delta p_{\beta \perp}$ をランダムな方向に設定することで,足し合わせた 時に $\Delta p_{\beta \perp}$ はキャンセルし統計的に運動量保存が満たされ る.

NY98には異なる重み間の衝突を確率的に正しく扱うために、マクロ粒子内の実粒子数を使った時間調整という大切なしかし判りづらい概念があるのでここで解説しておく、セル内のマクロ粒子が $N_a > N_\beta$ であるとき、2体衝突するペア数は N_a である.また実粒子の全衝突数 $n_{\alpha\beta}$ は以下の式で与えられる.

$$n_{\alpha\beta} = \sum_{i}^{N_{\alpha}} \frac{w_{\alpha i} \, w_{\beta i}}{\max\left(w_{\alpha i}, w_{\beta i}\right)}.$$
(11)

全衝突数を粒子の重みが一様である場合と同等にするため にシミュレーションの時間ステップ *Δt*₀ を以下のように補 正する.

$$\Delta t = \frac{n_{\alpha}}{n_{\alpha\beta}} \Delta t_0. \tag{12}$$

もし $N_{\beta} > N_{\alpha}$ であれば係数は $(n_{\beta}/n_{\alpha\beta})$ とする.これの意味するところを図2のケースを例として説明する.図中二つのケース(a)同じ重みの衝突と(b)異なる重みの衝突で

 Nc_{macro} : Number of binary collision $n_{\alpha\beta}$: Number of collision of real particles (defined by Eq. (28))



図 2 サンプルケース: (a) 一様な重みをもつ場合, (b) 異なる重 み粒子間の衝突の場合.

は, α種粒子とβ種粒子の数密度はそれぞれ同じである.

同じ重みの(a)の場合,マクロ粒子のペア数 ($N_{c_{macro}}$)は TA77のルールに従い10となり,衝突数 $n_{a\beta}$ も10となる.異 なる重みの(b)の場合マクロ粒子の衝突ペア数は4対であ り $n_{a\beta}$ は4となる.つまり実際に起こらなければいけない 衝突数10に対してその数は2/5となっている.そこで時間 ステップに($n_a/n_{a\beta}$)=(5/2)倍を掛けて,全衝突数を10に補 正する.これにより物理的な衝突数は一様な重みの場合 (a)と異なる重みの場合(b)は同等になる.もし $a \ge \beta$ が同 一種である場合,マクロ粒子のペア数Nは $N = N_a/2$ (N_a が偶数のとき)か $N_a = (N_a + 1)/2$ (奇数のとき)であるの で,全衝突数 n_{aa} は

$$n_{\alpha\alpha} = 2 \sum_{i}^{N} \frac{w_{2i-1} w_{2i}}{\max(w_{2i-1}, w_{2i})},$$
(13)

となり、時間ステップを $\Delta t = (n_{\alpha}/n_{\alpha\alpha}) \Delta t_0$ とすればよい.

ここから TA77, NY98, SK08 をビーム緩和のシミュ レーションに適用し,エネルギーと運動量の保存性につい て調べてみよう.熱速度0.001 c の温度をもつ背景電子を考 える.密度は 10^{25} cm⁻³ とし, t = 0 で背景電子の内10%に $0.7m_ec$ のドリフト運動量を与える.計算では e-e 衝突だけ を考慮し電磁波は解かず,空間 0 次元運動量 3 次元の純粋 なモンテカルロシミュレーションを行った.外部からエネ ルギーの注入はないのでトータルエネルギーは保存しなけ ればならない.以下三つのケースを行った.

ー様重みの Case A (TA77) をこの計算の基準とす る.図3に背景電子のエネルギーの時間発展をプロットし た.粒子数がセルあたり250個のときは NY98 も TA77 に近 い結果となっている.しかし10個になるとエラーが大きく なっていることが確認できる.一方 SK08 は10個でもエ



図3 ビーム緩和計算における背景電子のエネルギーの時間発展.
Case A(TA77): 一様重みの粒子,500粒子/セル(背景電子450,ビーム50).
Case B(NY98): 異なる重みの粒子,250粒子/セル(背景電子125,ビーム125)と10粒子/セル(背景電子5,ビーム5).
Case C(SK08): 異なる重みの粒子,粒子数はCase Bと同じ.

ラーは小さく抑えられ最終的な背景電子の温度も TA77 と一致している.

続いてシステムのエネルギーと運動量の時間発展をみて みよう(図4).TA77はどちらも完全に保存する.図はセ ルあたりの粒子10個の時のNY98とSK08を比較している. SK08は完全にエネルギーが保存しNY98はエネルギーの エラーが振動し最終的に40%近いエラーとなっている.ま たSK08は運動量でもよい保存性が確認できる.NY98の場 合このテスト計算の場合,セルあたり500個の粒子を使う ことで良い結果を得られた.

本節をまとめると、TA77とNY98を発展させたSK08 のエネルギー保存性と運動量の統計的な保存性を確認でき た. 前章の高次補間と組み合わせることで数値加熱や数値 エラーを抑制し計算精度を上げることができる.これで ハッピーと言いたいところであるが、実はまだ一つ問題が 残っている.シミュレーションは低密度領域と高密度領域 で同じ時間ステップを使い進めるため, 高密度領域では ν_{αθ}Δt が大きくなり強く粒子が散乱されるためランダムノ イズが発生し、電流にそのノイズがのってしまう. その結 果電磁場と電流の一貫性が壊れ数値加熱によりエネルギー が増大する.これは強い散乱で発生したノイズで前章で紹 介した粒子数依存のノイズと異なりグリッド計算で高次補 間をしても落とせない. UCLAのOSIRISでは高次補間し, さらにグリッド間で電流の平滑化を取り入れていると聞い たが本質的な解決法ではない. このランダムノイズのため 高密度のシミュレーションを行うとエネルギー保存性が極 めて悪くなる.時間ステップを小さくし,高密度域で *ν_αβ*Δ*t*≪1とすればもちろん抑制できるが,それでは計算量 が増えてしまう.これが当時の私を最後まで悩ましたが, 解決方法はふとしたことから浮かんだ. どこかの会議の帰 りの飛行機で、座席のシートポケットにある雑誌をぺらぺ らやっていたら、ノイズキャンセリング機能をもつヘッド



図4 全システムのエネルギーと運動量の時間発展.

ホーンの広告があった.ノイズをどう抑えるか仕組みの簡 単な説明があったが、その中にランダムノイズは同じ周波 数のノイズを足し合わせることで弱められるとあった.ひ らめいて帰宅後、電流計算を衝突の前後で行いそれを足し 合わせて平均を行ってみたら、驚くほどエネルギー保存が 改善された.試されたい.

3.3 Langevin 方程式を用いた統計モデル

ここからは2体衝突モデルとは全く別の手法である統計 モデルを紹介しよう.プラズマ粒子コードでは,粒子デー タと格子データをやり取りすることでプラズマの相互作用 を計算する.この方法の利点は,計算量の低減である.も し粒子間力を2体相互作用で解くと,粒子数の2乗に比例 する計算量が必要であるが,空間格子を導入して電場や磁 場を格子点で解けば,粒子数に比例した計算量に格子点数 に関係した計算量の加算で済む.格子点数は粒子数よりも 少ないので,格子点に関連した計算量が格子点数に関する 多少大きいべき乗依存性があっても問題にならない.

ただ,格子の導入とは空間を粗視化することであり,場 の量の短波長成分が除去されることを意味する.短波長成 分の除去は,粒子の近接的な相互作用を抑制するため,粒 子コードが比較的大きなタイムステップでも安定に動作す る方向に働く.しかし,衝突の効果が重要な高密度プラズ マ領域では,この短波長成分の除去による近接相互作用の 抑制は物理的に正しくない結果を生む.かといって,空間 格子の間隔を狭くして短波長成分を含めるようにすると, タイムステップを小さくしなければならず,計算量の大幅 な増加が避けられない.すなわち計算機シミュレーション としての実用性を損なうことになる.

しかし、プラズマ粒子コードにおいて、個々の衝突にお ける軌道の偏向は重要ではない. そもそも式(1)のクーロ ン衝突係数は小角度散乱の集積結果であり、2個の実荷電 粒子の衝突に要する時間は、プラズマ振動数やクーラン条 件で決まる粒子コードのタイムステップに対して遙かに短 く、マルコフ過程と考えて衝突計算をすることができる. コードとしては電場磁場中での粒子運動に衝突の効果によ る非可逆的な速度緩和や熱緩和の効果が入ればいいのであ り、これが付加的に衝突モデルを導入すれば十分であるこ との理由である.

前節で説明した2体衝突モデルでは、粒子データを元に 衝突計算をしているが、あくまでも緩和量を模擬するのが 目的なので、軌道を正確に解く必要はなく、運動量の修正 だけで事足りる.このため、2体衝突で計算すべき必然性 はなく、緩和を模擬できるような他のアルゴリズムを選択 することは可能である.

さて、2体衝突モデルは粒子データから緩和量を評価す る方法である.そもそも粒子コードは粒子データと格子 データのやり取りにより粒子間相互作用を計算する手法で あるため、個々の粒子の識別は不要である.たとえば、電 子密度を計算する場合、粒子の位置データを元に格子配分 を行うが、このとき、粒子がどの格子に属するかをあらか じめ識別しておく必要はなく、粒子の番号順に計算するこ とが可能である.しかし,2体衝突モデルで計算する場合 は,どの粒子とどの粒子が近いかという探索を行わねばな らず,粒子のソーティングなどの余分な処理が必要とな る.これは,粒子コードの本来の利点を損ねているといえ る.また,前節で詳細に説明があったように,重みの違う 粒子が存在する場合には,これを考慮して2体衝突計算を 行う必要があるが,これも粒子に個性をもたせたために生 じた問題点であると考えられる.

これに対し,格子データから緩和に必要な運動量の修正 計算をすることを目的としたのが,Langevin方程式を用い たモデルである.Langevin方程式とは,粒子の運動方程式 にランダムな揺動力を付加したものである.この方程式 は,ブラウン運動を解析するために考えられたもので,次 式の形式である.なお,本節では簡単のため非相対論的な 記述で話をする.

$$m\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{v}}{\mathrm{d}t} = \boldsymbol{F} - m\boldsymbol{\nu}\left(\boldsymbol{v} - \boldsymbol{u}\right) + \boldsymbol{R}\left(t\right). \tag{14}$$

式(14)で, F は電磁力などの外力であり,これに統計的平均値が0の揺動力R(t)と速度緩和項 $-m\nu(\nu-u)$ を加えたのがLangevin 方程式である.ここで, ν は速度緩和係数, u はセル内の平均速度である.活動力は乱数を使って計算 するが,これが粒子散乱項になる.しかし,ランダムな力 を与えるので,平均的には粒子を加速させ,時間とともに 平均エネルギーが増大する.すなわち加熱作用がある.こ の加熱を抑制するのが速度緩和項であり,こちらは冷却作 用をもつ.この揺動力による加熱と速度緩和項による冷却 が釣り合ったところで平衡分布が決まる.逆に言えば,最 終的な緩和温度により,R(t)と ν の関係が決まるように なっている.これはアインシュタインの関係に他ならない.

次に,緩和係数の計算について述べる.まず,運動論に よれば,衝突過程は次式で表される[7].

$$\frac{\partial f^{\alpha}}{\partial t} = -\sum_{\beta} \nabla_{\mathbf{v}} \cdot \boldsymbol{J}^{\alpha/\beta} \,. \tag{15}$$

ここで, f_{α} は速度分布関数である. $\alpha や \beta$ は粒子の種類 を表す. この式は, α 種の粒子の分布関数の時間変化が衝 突相手の β 種の粒子(標的粒子)の速度分布で決まる緩和 量を用いて計算されることを示している.

式(15)における $J^{\alpha\beta}$ は、速度空間でのフラックスを与え、

$$\boldsymbol{J}^{a\beta} = \frac{e_a^2 e_\beta^2 L}{4\pi\varepsilon_0^2 m_a^2} \bigg\{ f^a(\boldsymbol{v}) \, \nabla_{\mathbf{v}} H(\boldsymbol{v}) - \frac{1}{2} \nabla_{\mathbf{v}} \cdot [f^a(\boldsymbol{v}) \, \nabla_{\mathbf{v}} \nabla_{\mathbf{v}} G(\boldsymbol{v})] \bigg\},$$
(16)

である.ここで,HやGはRosenbluthポテンシャルと呼ばれ,次式で与えられる.

$$H(\boldsymbol{v}) = \left(1 + \frac{m_{\alpha}}{m_{\beta}}\right) \int \frac{f^{\beta}(\boldsymbol{v}')}{|\boldsymbol{v}' - \boldsymbol{v}|} \mathrm{d}\boldsymbol{v}', \qquad (17)$$

$$G(\boldsymbol{v}) = \int f^{\beta}(\boldsymbol{v}') |\boldsymbol{v}' - \boldsymbol{v}| \mathrm{d}\boldsymbol{v}', \qquad (18)$$

式(15)は、見てわかるように分布関数 fa に関しての非線 形方程式であり、これを直接解くのは数値解析でもかなり 難しい作業である.まして、粒子コードにおける粒子デー タはセルごとの粒子数が少なく、意味のある分布関数の形 状を求めるのさえ困難である.

この係数を計算する手法はいくつか提案されているが [8,9], ここではメリーランド大学の Antonsen が提案した 簡易モデル (簡易 Langevin モデル) を紹介しよう[10]. 衝 突モデルは,要するに熱緩和,すなわち非平衡状態から平 衡状態への状態変化を解くのが目的である. 今, 現在の分 布が平衡状態からそれほど大きく外れてはいないと考え る. 上記のように、この問題はあくまでも緩和係数が実際 と大きく異ならなければよい. そこで、終状態までの熱緩 和時間をある程度の誤差内で評価すればいいと考えれば、 Rosenbluthポテンシャルの計算に必要なβ種粒子の分布関 数を, 現時点ではなく終状態の平衡分布関数で評価すれば いいだろうというのが Antonsen のアイディアである.こ の考えに基づき, β 種粒子の平均速度 v_{β} と温度 T_{β} で指定 されるマクスウェル分布で Rosenbluth ポテンシャル H と G を評価すると、速度空間フラックスは次式のようにな 2.

$$\boldsymbol{J}^{a\beta} = -\frac{e_a^2 e_\beta^2 n_\beta L}{4\pi \varepsilon_0^2 m_a^2 |\boldsymbol{v} - \boldsymbol{v}_\beta|^3} \times \left\{ \frac{m_a}{m_\beta} (\boldsymbol{v} - \boldsymbol{v}_\beta) f^a + \frac{k_{\rm B} T_\beta}{m_\beta} \nabla_{\rm v} f^a \right\} \boldsymbol{\psi}(\boldsymbol{x}).$$
(19)

ここで, $\phi(x)$ は以下で与えられ, 誤差関数を使って計算することができる.

$$\psi(\mathbf{x}) = \frac{4}{\sqrt{\mathbf{x}}} \int_0^x \xi^2 e^{-\xi^2} \mathrm{d}\xi.$$
(20)

ただし, x は次式で与えられる.

$$x = \sqrt{\frac{m_{\beta} \left(\boldsymbol{v} - \boldsymbol{v}_{\beta}\right)^2}{2k_{\mathrm{B}}T_{\beta}}}.$$
(21)

以下,簡単のため,電子1種類の緩和について考える. この場合,α種とβ種が同じ粒子なので,分布関数の時間 変化は次式のように簡単化される.

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial v} \cdot \left\{ \nu_s \left(v \right) \left[v f + \frac{k_{\rm B} T}{m_{\rm e}} \frac{\partial f}{\partial v} \right] \right\}.$$
(22)

ここで, vs(v) は次式で与えられる.

$$\nu_{s}(v) = \frac{n_{e}e^{4}L}{4\pi\varepsilon_{0}^{2}m_{e}^{2}v^{3}}\phi(x).$$
(23)

この分布関数の時間変化に関する方程式は, Fokker-Planck 方程式,

$$\frac{\partial f}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial v} \cdot (\mathbf{F}f) + \frac{\partial}{\partial v} \frac{\partial}{\partial v} \vdots (\mathbf{D}f), \qquad (24)$$

と比較することで,緩和時間と拡散係数を評価できる.た だし,計算の途中で等方分布に近いと仮定して,テンソル やベクトルに関する量をスカラー量に低減している.まず 式(14)における速度緩和係数レは、

$$\nu = \nu_{\rm s} + \nu_{\rm D},\tag{25}$$

で与えられる.ここで,

$$\nu_{\rm D} = -\frac{k_{\rm B}T}{m_{\rm e}v}\frac{\partial\nu_s}{\partial v},\tag{26}$$

である. また, 拡散係数 D は,

$$D = \frac{k_{\rm B}T}{m_{\rm e}} \nu_s(v), \qquad (27)$$

である.この拡散係数*D*は,式(14)の揺動力の相関関数と 以下のような関係をもつ.

$$\langle \boldsymbol{R}(t_1)\boldsymbol{R}(t_2)\rangle = 2D\,\mathbf{I}\delta(t_1 - t_2)\,. \tag{28}$$

実際のプログラムは、各格子における平均速度と平均エ ネルギーを計算し、これから計算される速度緩和係数*ν* と拡散係数*D*を使って、速度緩和と揺動力を計算し、速度 に修正を加える、という過程を経て次ステップに進む、と いう流れになる.

ここで問題がある. 前節で詳しく議論したように、この モデルで重要なのは保存量である.基本的に運動量とエネ ルギーが保存しなければならないが、Langevin 方程式は 個々の粒子に独立した修正を加えるので、そのままでは運 動量やエネルギーは保存しない.このとき、あくまでもブ ラウン運動による平衡状態への緩和さえ合っていればいい と考えれば、厳密に保存する必要はなく、平均量がある誤 差範囲で評価できればいいとも言える.しかし,粒子コー ドの場合,平衡性を評価する局所領域のサイズが小さく, それに含まれる粒子数が少ないので、大きな揺らぎの発生 が避けられない、揺らぎの大きさは、電磁場の揺らぎに直 接影響を及ぼし、新たな不安定性や人工的な加熱を引き起 こす. そこで、緩和を評価するセルごとに修正前と修正後 の運動量とエネルギーを計算し、それらが等しくなるよう に補正を施す.具体的には、各粒子の速度 vi に与える修正 量を以下の式で評価する.

$$\begin{aligned} \mathcal{\Delta}\boldsymbol{v}_{i} = \left[e^{-(\nu_{s}+\nu_{D})\mathcal{\Delta}t}-1\right]\boldsymbol{v}_{i}+\left(\nu_{s}+\nu_{D}\right)\mathcal{\Delta}t\boldsymbol{a}\boldsymbol{v}_{i} \\ +\sqrt{\frac{2\mathcal{\Delta}tk_{B}T\nu_{s}}{m_{c}}}\left(\boldsymbol{\xi}_{i}+\boldsymbol{\xi}_{C}\right). \end{aligned} \tag{29}$$

ここで、 ξ_i は平均が0で2乗平均が1になるような成分を 持つ3次元一様乱数である.また、 ξ_c と α は補正パラメー タであり、

$$\sum \Delta \boldsymbol{v}_{i} = 0 \tag{30}$$

$$\sum (\boldsymbol{v}_{i} + \Delta \boldsymbol{v}_{i})^{2} = \sum \boldsymbol{v}_{i}^{2}$$
(31)

の2式を満足するように選ぶ.式(30),(31)は,相対論的 公式ではないので,温度が相対論的な場合には使えない. しかし温度が非相対論的で平均速度が相対論的な場合に は,平均速度の系にローレンツ変換をすれば使用すること

が可能である.

いくつか結果を示す.図5(a)-(d)は、初期値としてフ ラットトップな速度分布を与えた粒子群が時間的に緩和し ていく様子を示したものである.この図で破線は初期値と 総エネルギーが等しいマクスウェル分布、すなわちこのエ ネルギーでの終状態である.この終状態は、Rosenbluth ポテンシャルを評価した標的粒子分布でもある.図よりわ かるように、徐々に終状態分布に漸近して最終的に一致す る.なお、緩和の様子は2体衝突モデルで計算した結果と ほぼ同じであり、時間的変化もよく再現している.

次に、もう少し平衡状態からずれた初期条件として、2 温度分布、すなわち、速度の速い成分と遅い成分の混じっ た初期分布にした結果を図6に示す.この場合も、マクス ウェル分布への漸近の様子は2体衝突モデルとほぼ同じで あることを確認している.このことから、緩和過程は分布 の形状に敏感ではないので、標的粒子の分布を終状態マク スウェル分布で評価すれば十分である、という Antonsen の仮定が正しいことがわかる.

ただし、この仮定は等方分布の場合には2温度分布のように非平衡性が多少強くても問題ないが、プラズマ中の









ビーム伝播のような非等方2速度分布ではうまくいかない [11]. 図7はこれを示した図である.

図7(a)は初期分布で、図7(b)はある程度の時間が経過 した後の図である.図7(b)には比較のため、2体衝突モ デルの結果をグレーの細線で示している.この比較からわ かるように、簡易 Langevin モデルは2体衝突モデルより も緩和が速い.ただし、時間が経過すれば、破線のマクス ウェル分布に漸近するので、ビーム伝播問題でも簡易 Langevinモデルが有効であることは確かである.緩和が速 い理由は、図7(a)のように破線の標的粒子分布が初期の 2速度分布の中間に位置しているためである.標的粒子分 布の平均速度と、初期の2速度分布のピークでの速度との 差が実際に衝突するピーク間の速度差より小さくなり、速 度の3乗に反比例する衝突周波数において無視できない差 違となって現れるのである.

ただし,問題になるのは図7のように2個のマクスウェ ル分布が十分離れている場合,すなわち各ピークの速度拡 がりよりも二つの山の速度差が十分大きい場合である.そ こで,速度拡がりから二つの速度分布を分離することが可 能であると仮定すれば,粒子を二つの群に分離して,それ ぞれの群での緩和と,異なる群間の緩和の3種類を計算す れば良いという考えが得られる.ここではその詳細を示す ことはできないので,結果だけを示す.

図8は、初期分布を2群に分けて緩和計算を行った図で ある.図7(b)と比較してわかるように、緩和が遅くなっ ている.この図には、2体衝突モデルも同時に描いている が、隠れて見えない.すなわち、ほぼ一致している.この ことから、ビーム分布の場合も、適切な群に分離できれば、 簡易 Langevin モデルが有効であることがわかる.なお、2 群間の緩和を考えるときには、2群の相対速度方向に平行 な拡散と垂直な拡散の相違も考慮する必要がある.図8の 計算ではこれも含めている.

問題は、レーザープラズマ相互作用で発生する電子ビームの場合には、最初から2群に分離できないことである. ただ、ここまで見てきたように標的粒子分布の形状には鈍 感なのであまり精度よく分離する必要はない.経験的に は、粒子群をその平均速度の上位と下位に分離するだけで 十分である.衝突緩和の問題は粒子コードにとっては付加 価値に過ぎない.さほど精度よく解く必要はなく、あくま でも粒子の運動に補正を与えればよいのである.

また,群に分けるのが3個以上だと,相互緩和の計算量 が増え,群に分離するのも難しくなる.この辺りはトレー ドオフで,2体衝突モデルの計算量を凌駕する場合にはエ ネルギーや運動量の保存が保証されている2体衝突モデル に軍配が上がる.どちらがよいかは難しいところだが,エ ネルギーや運動量を自動的に保存するという意味では2体 衝突モデルが良い.しかし,粒子の識別が必要なランダム ペアリングに時間がかかると共に,衝突計算は重心系に移 動して散乱させてまた戻すという作業をそれぞれの粒子に ついて計算せねばならず,計算手順は多い.これに対して, 簡易 Langevin モデルは温度や流速計算のような加算計算 は必要だがそれほど複雑ではなく,計算にかかる労力は少



図7 Langevin モデルによる速度緩和の問題点.



図8 2 群簡易 Langevin モデルによる速度緩和の様子.

ない.ただしエネルギーや運動量の保存のための修正にも う一度加算計算が必要なので,若干煩雑である.またビー ム相互作用問題のような非等方性の強い分布に対しては, 同種粒子でも標的粒子の分類が必要になるなどの問題も生 じる.

最終的には,衝突計算がどの程度重要か,プラズマの非 平衡性,非等方性がどの程度強いか,などに応じて使い分 ければよいと思われる.

3.4 まとめ

今回は、密度が高い領域のシミュレーションに不可欠な 衝突計算を粒子コード中に導入する技法の詳細について述 べた.レーザープラズマの解析では、密度変化が大きく、 単に高密度領域における衝突を考えるだけではだめで、低 密度領域とのスムーズな接続がポイントである.

2体衝突モデルは、運動量とエネルギー保存則を満足さ せるのが比較的容易であり、現在もっともよく使われてい る.ただし、重みの異なる粒子が混在している場合には保 存性を保つために付加的な計算が必要となる.また、粒子 をランダムに2個ずつ選択して衝突させる必要があるた め、どの粒子が近傍に存在するかを確認する前処理も必要 で、粒子コードというフレームワークからやや逸脱した感 がある.

これに対し, Langevin 方程式を用いたモデルは, あくま でも格子量で速度揺動を計算しようというものなので, 粒 子コード本来の構造を保っている.ただし, ここで述べた 簡易モデルでは, 運動量とエネルギー保存に関する相対論 的な拡張が不完全な上に, ビーム伝播のように分布関数が 2峰性をもつ場合には Rosenbluth ポテンシャルを評価す る分布の設定が難しい.ただし, 粒子間の直接衝突を計算 するわけではないので, 異なる重みが混在することによる 問題は発生しない.このあたりも含めて, 今後の発展が待 Lecture Note

たれるところである.

参 考 文 献

- [1] R. Shanny et al., Phys. Fluids 10, 1281 (1967).
- [2] T. Takizuka and H. Abe, J. Comput. Phys. 25, 205 (1977).
- [3] Y. Sentoku *et al.*, J. Phys. Soc. Jpn **67**, 4084 (1998).
- [4] K. Nanbu and S. Yonemura, J. Comput. Phys. 145, 639 (1998).



- [5] Y. Sentoku and A.J. Kemp, J. Comput. Phys. 227, 6846 (2008).
- [6] L. Spitzer Jr., *Physics of Fully Ionized Gases* (Interscience, New York, 1956) (Chapter 5).
- [7] M.N. Rosenbluth et al., Phys. Rev. 107, 1 (1957).
- [8] W.M. Manheimer et al., J. Comput. Phys., 138, 563 (1997).
- [9] A. Zhidkov: 放電研究 50, 2, 31 (2007).
- [10] T. Taguchi et al., Optics Express 18, 2380 (2010).
- [11] H. Sakagami et al., Laser Part. Beams 30, 243 (2012).



たぐちとしひろ田口俊弘

摂南大学理工学部電気電子工学科,教授. 専門はレーザープラズマの理論とシミュ レーション.現在は,粒子コードや粒子-流

体のハイブリッドコードを使って高密度 レーザープラズマの研究をしている.プログラムは,グラ フィックルーチンから並列処理言語まで,基本的に何でも自 作する主義.10年前まではフルマラソンを完走するほどの体 育会系であったが,最近は来るべき老後に向けて園芸をやり 始めている.