

譜座

誰にでもわかるトーラスプラズマの輸送現象

2.新古典輸送 一粒子軌道からの理解ー

横 山 雅 之

(核融合科学研究所)

Neoclassical Transport - Based on the Characteristics of Particle Orbits -

YOKOYAMA Masayuki

National Institute for Fusion Science, Toki 509-5292, Japan (Received 19 July 2000)

Abstract

Neoclassical transport properties (particularly particle diffusion and bootstrap current) in toroidal magnetic configurations are intuitively explained based on particle orbit properties. The particles trapped in magnetic mirrors which exist inherently in toroidal geometry can enhance particle diffusion across the magnetic field as compared with classical diffusion in a uniform magnetic field. The variation of trapped particle orbits and the role of the radial electric field in a non-axisymmetric torus are also remarked. The bootstrap current, which has been identified to be in good agreement with the neoclassical prediction, is simply explained in an axisymmetric geometry based on the particle picture.

Kevwords:

effective collision frequency, step size, random walk process, classical diffusion, particle orbit, toroidal drift, banana particle, helically trapped particle, super-banana particle, radial electric field, poloidal angular frequency, bootstrap current

1.はじめに

プラズマの輸送とは,粒子そのもの,また,エネルギーや運動量の移動現象のことを指します.具体的には,粒子拡散,エネルギー拡散,プラズマの流れ,電流生成などがあげられます.粒子軌道とクーロン2体衝突だけで決まる輸送現象を古典輸送,あるいは新古典輸送と言います.古典輸送は粒子のラーモア運動に起因するもので,新古典輸送は案内中心軌道と磁場ミラーの存在(これらについては後で説明します)によって起こるものです.

新古典輸送理論の構築は、1962年に Pfirsch と Schlüter が、トーラス配位において MHD 平衡を実現するために 必要な平衡電流が存在することによって拡散係数が古典 拡散よりも大きくなることを示した[1]にとから始まっ

たと言えます .また ,Galeev と Sagdeev によって1968年 に ,トカマクの低衝突周波数領域においてさらに粒子拡散係数が大きくなることが示されていまず[2]. その後も数多くの研究者によって新古典輸送理論は体系化されてきています.

トーラス磁場配位によるプラズマ閉じ込め実験では,新古典輸送理論においては考慮されていない電磁場揺動が存在し,これによって様々な集団運動,強い非線形現象が観測されています.そして,磁場を横切る方向の粒子や熱の輸送は電子に対してもイオンに対しても新古典輸送理論の予測よりはるかに大きいものとなっています.このような,粒子軌道とクーロン2体衝突だけでは記述されない輸送全般を異常輸送と呼んでいます.異常輸送については本講座の3章(Vol.76-12)で述べられま

author's e-mail: yokoyama@nifs.ac.jp

す.一方,新古典粒子拡散に起因する電流としてブートストラップ(BS)電流の存在も新古典輸送理論に基づいて予測され[35],こちらはトカマクやヘリカル系においてその予測によく一致する実験結果が得られています[68].BS電流は自発的に流れるので自発電流と呼ばれることもあります.外部電流駆動の必要性を減らすことができるという観点から,トカマクの定常化に向けてBS電流を活用する方向で研究が進められていまず[9].ヘリカル系のような非軸対称トーラスにおいては BS電流は磁場構造や径電場,衝突周波数に依存し,その大きさや向きの制御が様々に変化しまず[10].この自由度を活用して,プラズマ閉じ込めに対するBS電流の影響に関する実験的研究が進められていまず[8,11,12].

総じて、磁力線に平行方向の電流や電気伝導度は新古典輸送理論の予測とよい一致を示していますが、磁場を横切る方向の輸送は異常輸送によって支配されていると言えるようです.このように、新古典輸送理論は残念ながら、磁場を横切る方向の輸送に関する実験結果からは少し隔たっていますが、新古典輸送の大きさを把握しておくことは、異常輸送の大きさを把握する上でも重要であると考えられます.実際にトーラスプラズマの輸送解析を見ると、例えば電子の熱拡散係数などの、新古典輸送の大きさと実験値との比較がなされていることに気づかれるでしょう.

このような観点から、新古典輸送を理解しておくこと は、トーラスプラズマの輸送現象を理解する上で基本的 かつ重要であると考えられます.新古典輸送理論に関し ては,数々の優れたレビュー,あるいは教科書的文献が 存在しています(例えば,[13 19]など)が,この章では, それらを読み始めるにあたって最低限必要であろうと思 われる, 粒子軌道の性質とそれに基づく拡散現象につい ての記述に力点を置きます.特に,磁場ミラーが存在す るトーラス磁場配位中での粒子軌道の特性,磁場配位の 対称性が存在しないことによる粒子軌道の振る舞いの多 様化,粒子軌道に対する径方向電場の効果について説明 します. そして, これらの粒子軌道に関する基本的理解 に基づいて,新古典粒子拡散についての直感的理解がで きるように説明を試みます. さらに, BS 電流について も,軸対称トーラスを例にとって粒子軌道の観点から説 明します.

2. 粒子軌道と粒子拡散

2.1 粒子拡散の基本的考え方

拡散を考える場合には、様々な速度を持った粒子の集

合を考えます.無衝突の場合には,磁場の不均一性によ るドリフト(次章で詳しく説明します)を受けるために 距離△だけ磁気面からずれる周期的な軌道を描くと考え てその周波数を ω とします.また,このような周期軌道 を描く粒子は速度成分比で分類できるので,その速度空 間内での割合をFとしましょう.粒子の特徴的周期運動 は , ピッチ角 (θ_{V} , $\cos\theta_{\text{V}} = v_{\parallel}/v$) を用いて定義されるの で、上記の粒子の割合 F はピッチ角分布の割合と考える ことができます.したがって,粒子のピッチ角がF程度 変化すると特徴的周期運動が変化することになります. 衝突によるピッチ角の変化を速度空間内のランダムウ ォークと考えると,実効的に粒子の周期運動を変化させ る実効衝突周波数 veff は,衝突周波数 v(ピッチ角を90度 程度変化させる周波数)を用いて $\nu_{\text{eff}} = \nu/F^2$ となりま す .ここで F^2 となるのは ,衝突による速度空間内での粒 子分布の変化が,四方八方へ変化する拡散型であるため です $.F \le 1$ なので $, \nu_{\rm eff} \ge \nu$ となります $.\nu_{\rm eff}$ が ω より小 さい($\nu_{\rm eff} \ll \omega$), つまり, 実効的衝突を受けるまでの間に 周期軌道を完結できる場合には,周期運動を繰り返した 後に,速度空間内のピッチ角散乱によって新しい相関の ない軌道へと実空間内の散乱を受けます. したがって, これらの粒子は衝突周波数 ν_{eff} とステップサイズ △ で特 徴づけられるランダムウォークを実空間上で行うことに なり,その拡散係数 D は D ~(関連する粒子の割合) \times (実効衝突周波数)×(ステップサイズ $^{\circ} = F_{\nu_{eff}} \Delta^2$ と評価 されます.「粒子の拡散」とは,磁気面からの粒子軌道の 逸脱の度合いを表す指標であると言えます.ステップサ イズの2乗を考えているので,粒子軌道が磁気面からプ ラズマの中心部の方向へ逸脱したとしても,拡散係数に 寄与します.拡散係数が大きいからといって,粒子がプ ラズマから逃げていく方向ばかりに移動していることを 表しているのではないことに注意する必要があります. また,衝突の相手としては同種粒子(例えばイオンに対 してイオン), 異種粒子(例えばイオンに対して電子)が あり,衝突周波数もそれぞれで異なりますが,本章では これらの詳細については考えず,典型的な衝突周波数の 大きさを見積もる場合には水素イオンの粒子群を考える ことにします.

22 一様磁場中での粒子拡散(古典粒子拡散)

まず、磁場に垂直方向の古典拡散について考えます. 古典拡散とは、一様磁場中において、粒子のラーモア回転とクーロン2体衝突のみで決まる拡散を指します.荷電粒子は磁力線に巻き付いて運動する性質を持っていますが、この旋回運動をラーモア回転、旋回半径をラーモ ア半径と言います.また,旋回運動の中心を案内中心と 呼びます . Fig. 1 のように一様磁場 B が印加されたプラ ズマを考えましょう.荷電粒子は他の粒子との衝突を受 けない限り ,ラーモア運動をしながら磁場 B に沿って自 由に動くことができます.しかし,衝突を受けると粒子 は磁場に垂直方向に移動します. 粒子はラーモア運動を 続けますが、衝突によって運動の方向が変化し、その案 内中心の位置が変化するのです.ピッチ角の変化による 磁場に垂直方向の速度成分の変化によってラーモア半径 も変化しますが、これはこの過程にとって本質的ではな いので,ここでは考慮しないでおきます.このような衝 突が続いて起こる場合、Fig. 1 に示されているように、案 内中心は実空間上で磁場に垂直方向に移動していきま す. 衝突周波数(ν)は粒子のラーモア回転の周波数(サイ クロトロン周波数)よりもずっと小さく,ラーモア軌道 を描ける状況を考えています.この移動のステップサイ ズはラーモア半径 ρ です.この場合,速度空間中でのあ る領域の粒子のみがこの過程にかかわるのではなく、全 粒子がかかわります. したがって F=1 となりますが, このことは,クーロン衝突が,まれにしか起こらない90 度散乱を通してではなく、微小角散乱を通してこの過程 に対して影響を及ぼしていることを意味しています.以 上の考慮により,磁場に垂直方向の拡散係数(古典拡散 係数) $D_{cl} = \nu \rho^2$ が得られます.

23 トーラス磁場中での粒子拡散(新古典粒子拡散)

磁場ミラーが存在する場合には,磁場ミラーで反射を 受ける粒子(捕捉粒子)が存在するようになります.こ の「捕捉」は,「磁場配位に閉じ込まる」という意味で はなく、「磁場ミラーに捕えられる」という意味です. 捕捉粒子は,磁力線に沿った運動が制限され,古典輸送 とは大きく異なった性質の輸送を引き起こします.これ が新古典輸送です.新古典輸送理論とは,磁場ミラーが 存在するプラズマ中での捕捉粒子軌道とそれが引き起こ す輸送現象との関連を明らかにする理論であると言えま す.Fig. 1のようなプラズマをトーラス(ドーナツ状)に すると , トーラス内側で磁場強度 B が大きくなり , トー ラス外側でBが小さくなります.ヘリカル系配位では,ヘリカルコイルとの遠近によっても B の変化が生じま す.これらの B の変化が磁場ミラーを形成するのです. 以下では,軸対称配位,ヘリカル系配位における捕捉粒 子軌道の特徴について述べ、その捕捉粒子軌道が引き起 こす拡散について、軌道との関連に基づいて直感的に理 解できるように説明を試みます. もちろん, 詳細な議論 のためには系統的な記述を行う必要があり, それらにつ

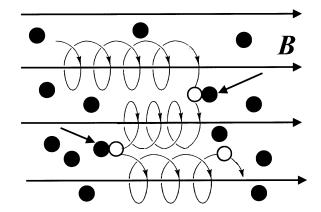


Fig. 1 Diffusion of a charged particle (open circle) in a homogeneous magnetic field due to collisions with other particles (full circles).

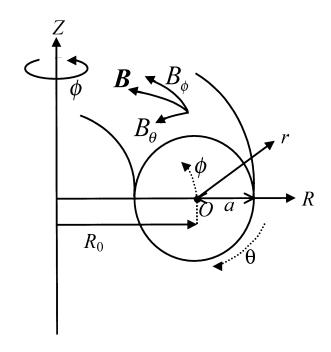


Fig. 2 Schematic view of an axisymmetric torus.

いては 18 をはじめさまざまな文献があるので,それらを参考にしてください.

23.1 軸対称トーラス

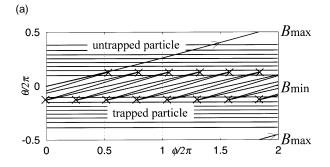
Fig. 2 のように , 軸対称なトーラスプラズマを考えましょう . 「軸対称」とは , このトーラスをどの断面で縦に切っても同じ性質を有している , という性質です . 理想的なトカマクがこれに該当します . 「理想的な」と断った理由は後述します . さて , Fig. 2 で , R を大半径方向 , r を小半径方向(あるいは単に径方向) , ϕ (対称軸である Z 軸を取り巻く方向)をトロイダル方向 , θ (プラズマ柱

の中心Oを取り巻く方向)をポロイダル方向と呼びま す Z 軸から O までの距離を主半径 R_0 A をプラズマ小 半径, R_0/a をアスペクト比と言います. 本章では, アス ペクト比が十分大きい場合($R_0/a\gg 1$), つまり, ほっそ りとしたトーラスを考えます(低アスペクト比の場合に は、磁場強度のポロイダル方向変化が簡単には表せなく なり,解析が複雑になります.近年,低アスペクト比ト カマクの研究が活発に行われるようになってきたことも あって,この方面への新古典輸送理論の拡張も盛んに行 われています .例えば 20]). Fig. 2 で ,B₆ は ϕ 方向を向 いているのでトロイダル磁場 B_{θ} は θ 方向を向いている のでポロイダル磁場といいます.トカマクでは, $B_{\phi} \gg B_{\theta}$ なので B は B_{ϕ} にほぼ等しくなっています .磁気 圧に対するプラズマ圧力の大きさ(この比をベータ値と 呼びます)が十分小さく, B_{δ} はトロイダルコイル(ポロ イダル方向に巻かれていますが、トロイダル磁場を作る という意味でこう呼ばれます)が作るトロイダル磁場に ほぼ等しいとすると $B \sim B_{\phi} \propto 1/R$ となります B が大 半径に反比例するというこの性質は,プラズマをトーラ スにしたことによって生じるので,磁場のトーラス性と 呼ばれます.0での磁場の値を B_0 とすると, $B = B_0 R_0 / R = B_0 R_0 / (R_0 + r \cos \theta) \sim B_0 [1 - (r/R_0) \cos \theta]$ となり,これは,Bがトーラスの外側($\theta=0$)で最小と なり,内側 $\theta = \pi$)で最大となることを意味しています. 磁場のトーラス性を表す r/R_0 を $\varepsilon_{\rm t}$ と表すことが多いの で,ここでもその通例に従うことにします.

まず,無衝突の場合の荷電粒子の軌道を考えてみま しょう.トーラスプラズマでは,木の年輪が交わること なく内側から外側へと幾重にも存在しているように,磁 気面が入れ子状になって磁場配位が形成されていること が前提となっています.ある磁気面をトーラス内側 $(\theta/2\pi = 0.5)$ で切って平面に展開し、その上に上記のよ うな磁場分布を等高線として描くと Fig. 3 (a)(水平の実 線)のようになります. ∅ はトロイダル方向に1周して 2π です . Fig. 3 (a)はトロイダル方向 2 周分示してありま す.トーラス外側($\theta/2\pi\sim0$)でBが小さくなり,内側 へいくにつれてBが大きくなっている様子を表してい ます ここで 捕捉粒子と非捕捉粒子について考えましょ う. 運動エネルギーE を持った質量m の粒子を考える と,ポテンシャルエネルギーを考えない場合, $E=(1/2)m\,(v_{_{\parallel}}^2+v_{_{\perp}}^2)=mv_{_{\parallel}}^2/2+\mu B$ です .ここで $p_{_{\parallel}}$ は磁力 線に平行な速度成分, v_{\perp} は磁力線に垂直な速度成分で す. μ は磁気モーメントを表しています.これを v_{\parallel} の式 として書き直すと $v_{\parallel} = \pm \sqrt{2(E - \mu B)/m}$ となります .こ

こで,符号 ± は磁場の向きとの関係を表していて,+は 磁場方向, - は磁場と反対方向に運動することを表して います.これは,反射を受ける($v_{\parallel}=0$ になりうる),つ まり,磁場ミラーに捕捉される「捕捉粒子」と,捕捉さ れない「非捕捉粒子」の2種類に分類されることを示し ています.また, v_{\parallel} の式から反射点のBは $B=E/\mu$ で 与えられますが, μ とEが保存量なので,ある捕捉粒子 を考えた場合に反射点のBは一定になります. Fig. 3(a) に,非捕捉粒子と捕捉粒子の軌跡が示されています.非 捕捉粒子は磁力線に沿ってポロイダル方向に周回します $(\theta/2\pi = 0.5$ を通過しています)が,捕捉粒子は \times で示さ れたポロイダル角において $v_{\parallel}=0$ となり反射され,トー ラス内側 ($\theta \sim \pi$) には到達できないことがわかります. 速度成分の関係から考えると , $(v_{\parallel}/v)^2 > \varepsilon_{\parallel}$ の場合には非 捕捉粒子,逆の場合には捕捉粒子となります.これらの 粒子の軌道をポロイダル断面(トロイダル角ー定の断 面)に射影したものが Fig. 3 (b)です. プラズマの断面が 単純な円であることはまれですが、この図では、プラズ マの断面を平均化して単純な円に焼き直して表示してあ ります.この図はいろいろな文献で目にしますが,Fig.3 (a)と併せて考えると,磁場ミラーの存在によって軸対称 トーラスではトーラス外側に捕捉粒子が存在することが よくわかると思います. Fig. 3 (b)で一番外側の点線の円 は,磁場配位の最も外側の磁気面を,そして,内側の点 線の円は粒子の出発位置が存在する磁気面を表していま す.また粒子の軌道(非捕捉粒子,捕捉粒子の2種類) が実線で示されています.両粒子とも出発点は同じ(印)でピッチ角が異なっています.非捕捉粒子の方がピ ッチ角が0度に近い値になっています.両粒子とも軌道 を描く間に出発磁気面からずれていることがわかりま す. 粒子拡散を評価する上でこのずれが非常に重要で す. Fig. 3 (b)に示されている事柄を順に説明しながらず れを見積もってみましょう.

このずれの原因は,B の変化によって生じる ∇B 曲率 ド リ フ ト(ド リ フ ト 速 度 $v_{\rm dr}=m[v_{\parallel}^2+(1/2)v_{\perp}^2]$ ($|B\times\nabla B|$)/ $eB^3=m[v_{\parallel}^2+(1/2)v_{\perp}^2]/eR_0B_0\sim T/eR_0B_0$,トーラス性によるドリフトなのでトロイダルドリフトと呼びます)です.ここで,e は電荷(イオンは e>0,電子はe<0)を表しています.トーラスの内側へ行くにしたがって磁場が大きくなるので ∇B ベクトルは常にトーラス内側を向いています.したがって,トロイダルドリフトはイオンに対しては,Fig. 2 のような B の向きの場合,常に上を向いています.このドリフトは,出発点で $v_{\parallel}>0$ のイオンに対してはトーラス上半面では元々の磁



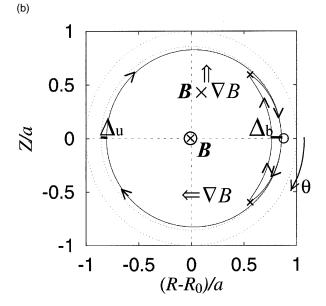


Fig. 3 (a) Guiding center trajectories are shown on (ϕ,θ) plane for an untrapped and a trapped (banana) particles. The bounce points for a banana particle are also shown with \mathbf{x} . The horizontal lines are contours of B, whose minimum is located at $\theta=0$. (b) Projection of an untrapped and a trapped particle trajectory shown in (a) on a poloidal cross section with the indication of $\Delta_{\mathbf{u}}$ and $\Delta_{\mathbf{b}}$. Those particles have initially $v_{\parallel}<0$. The center of a torus (Z axis in Fig. 1) is in the left hand side of this figure. The outermost circle by dotted curve is the outermost magnetic surface and inner one is a surface from which above mentioned particles are launched. The direction of B, ∇B and $B \times \nabla B$ are also illustrated.

気面から外側へ逸脱させる方向,下半面では元々の磁気面に戻そうとする方向に, $\sin\theta$ の依存性($\partial B/\partial\theta \propto \sin\theta$ より)で働きます.図に示しているのは出発点で $v_{\parallel} < 0$ のイオンなので,これとは逆にまず下半面で内側へ逸脱し,上半面で元の磁気面へ戻る方向になっているのがわかります.

さて,非捕捉粒子について考えましょう. $\pi < \theta < 2\pi$ では元々の磁気面に戻そうとする効果を受けるので,元々の磁気面からのずれは, $\theta = \pi$ で最大となります.

 $\theta=0$ の出発点から $\theta=\pi$ までの磁力線の長さは ,安全係 数 q を用いておよそ $qR_0 = R_0/r = (B \ の最大最小の領域$ をつなぐ距離という意味で連結距離と呼ばれ,ミラー磁 場の特性長です)、その距離を移動するのに要する典型的 な時間 $\tau_{\rm u}$ は , qR_0/v_{\parallel} となります .ここで回転変換 t は , 磁力線が磁気面上をトロイダル方向に1周したときのポ ロイダル方向の平均変移量(2π の単位)で,磁力線の巻 きの度合いを表しています. ヘリカル系でよく用いられ る用語です.トカマクで用いられる安全係数 q は,回転 変換の逆数です .連結距離は ,例えば t=1 なら磁力線が トーラス 1 周でポロイダル方向 1 周なので $2\pi R_0/2$, も し ャ=2 ならばポロイダル方向に2 周しているから $2\pi R_0/4$ ということで , およそ $R_0/$ ℓ (π は無視して)とな ることがわかるでしょう.この時間の間に,トロイダル ドリフト(正確にはその $\sin \theta$ 成分ですが, 概算としてこ の角度依存性は無視します)を受け続けるので,小半径 方向のずれ Δ_{u} は , $\Delta_{\mathrm{u}} \sim v_{\mathrm{dr}} \tau_{\mathrm{u}} \sim
ho q$ と概算できます (付録 (1) 式参照).

次に捕捉粒子の磁気面からのずれる。を見積もりま しょう.反射点間の典型的な距離は,このような捕捉粒 子の存在の原因となっているミラー磁場の特性長である 連 結 距 離 qR_0 で す . こ の 距 離 を 移 動 す る に は $au_{
m b} \sim q R_0/v_{\scriptscriptstyle \parallel} \sim q R_0/\sqrt{arepsilon_{
m t}} v$ 程度の時間が必要です .速度空間 で $(v_{\parallel}/v)^2 < \varepsilon_t$ がこのような粒子の存在範囲だったので, v_{\parallel} として $v_{\parallel} \sim \sqrt{\varepsilon_{\rm t}} v$ としています .この間に ,ドリフト速 度 $v_{\rm dr}$ を受け続けるので ,この粒子の典型的な小半径方向 のずれ $\Delta_{\rm b}$ は $\Delta_{\rm b} \sim v_{\rm dr} au_{\rm b} \sim
ho q / \sqrt{arepsilon_{\rm t}}$ と見積もられ(付録(2) 式参照),この値は非捕捉粒子の Δωと比較して, $(\sqrt{\varepsilon_t})^{-1}$ 倍大きくなっています ($\varepsilon_t = 0.3$ とすると,約2 倍)捕捉粒子は磁力線に沿った運動が非捕捉粒子に比べ てゆっくりで(v_{\parallel} の評価の $\sqrt{arepsilon_{
m t}}$ の存在) , トロイダルドリ フトを長く感じることによってずれが大きくなるので す. Fig. 3 (b)でわかるように軌道形状がバナナに似てい るのでバナナ軌道と呼ばれています.この粒子の存在割 合 F_b は , 速度空間での考慮から $F_b \sim \sqrt{\varepsilon_t}$ です .

軸対称トーラスにおける粒子軌道に関する基本的な理解を得たところで、衝突の効果を考えて、粒子の拡散について考えてみましょう.プラズマの衝突周波数は、密度に比例し、温度の3/2乗に反比例します.密度が小さくなる、また、プラズマの温度が高くなると、衝突周波数は小さくなり、それに伴って粒子は上述した無衝突の場合の軌道のように、磁場構造の詳細(ミラー磁場の存在)を感じるようになります.また、衝突によって粒子の速度成分が変化します(エネルギーも変化しえますが、こ

こでは簡単のため,衝突によってエネルギーは変化しな い(輸送されない)としましょう). 無衝突の場合に,非 捕捉粒子が閉じた軌道を描くのに要する典型的な時間は $au_{
m u}=qR_0/v_{
m \parallel}$,捕捉粒子の場合には $au_{
m b}=qR_0/\sqrt{arepsilon_{
m t}}v$ でし た.おおまかに見積もって, $\tau_{\rm b}$ は $\tau_{\rm u}$ より $(\sqrt{\varepsilon_{\rm t}})^{-1}$ 倍長い ことになります.つまり,バナナ軌道のほうがゆっくり とその周回軌道を描きます.したがって,衝突周波数の 大小によって,粒子拡散を引き起こす原因となる粒子が 異なってきます . veff が大きい, つまり, ピッチ角を大き く変えるほどの効果に至るまでの衝突が起こる典型的な 時間が短い場合には,捕捉粒子は衝突によってバナナ軌 道を描くことができなくなります .また , $\nu_{\rm eff}$ が $\tau_{\rm u}^{-1}$ より も大きくなるような場合には,非捕捉粒子でさえその周 回軌道を完結することができなくなります.反対に, ν_{eff} が小さい場合には,非捕捉粒子はもちろん,バナナ粒 子もその軌道を完結できるようになります.したがっ て,衝突周波数領域を以下のように分類して粒子拡散を 考えていくことにします.

- 1) $\nu_{\rm eff} < \tau_{\rm b}^{-1}$ …パナナ粒子も非捕捉粒子も周回軌道を完結できる
- 2) $\nu_{\mathrm{eff}} > au_{\mathrm{u}}^{-1}$ …パナナ粒子も非捕捉粒子も周回軌道を完結できない
- 3)1),2)の中間領域

1)この領域では,バナナ粒子も非捕捉粒子も周回軌道を完結できます.それぞれ,ステップ幅 \varDelta_b , \varDelta_u で拡散に寄与しますが, $\varDelta_b > \varDelta_u$ なので,バナナ粒子による拡散が支配的になります.したがって, $\nu_{\rm eff} = \nu/F_b^2$ で $F_b = \sqrt{\varepsilon_t}$ なので, $\nu < \nu \varepsilon_t^{3/2}/qR_0 \sim \varepsilon_t^{3/2} \nu_{\rm T}/qR_0 \equiv \nu_b$ を満たす衝突周波数領域であると考えられます.これまで ν として特に値を指定していませんでしたが,後に典型的数値を評価する際に温度との関連づけをしやすいように,ここで, ν は熱速度 $\nu_{\rm T}$ 程度 であるとしてあります. $\varDelta_b = \rho q/\sqrt{\varepsilon_t}$ なので,拡散係数 D_b は, $D_b \sim F_b \varDelta_b^2 \nu_{\rm eff} = \varepsilon_t^{-3/2} \rho^2 q^2 \nu$ となります.トカマクでは q が1より大きく,また, $\varepsilon_t \ll 1$ なので,バナナ領域の拡散係数は古典拡散の値 $D_{cl} = \nu \rho^2$ よりずっと大きくなることがわかります [2].

2)すべての粒子(F=1)がその周回軌道を描くことができないほどに衝突周波数が十分大きい場合です. $\nu_{\rm eff}=\nu$ なので , $\nu > v_{\rm T}/qR_0 \equiv \nu_{\rm PS}$ の衝突周波数領域です. このような場合,ラーモア半径をステップ長,衝突時間を相関時間とする古典拡散に従うと考えてしまいがちですが,この領域でもトーラス性の影響は存在します. 粒

子が常にトロイダルドリフトを受けることがその原因です.したがって,典型的なステップ長として,トロイダルドリフトが存在することを考慮して Δ u をとると 拡散係数 $D_{\rm PS} = \rho^2 q^2 \nu$ を得ます.q=3 とすると, $D_{\rm PS}$ は古典拡散係数 $D_{\rm cl}$ よりおよそ一桁大きくなります.この領域における拡散係数の古典拡散係数からの増大は,Pfirsch と Schlüter によって平衡電流の存在の観点からも説明がなされています 1 1.

3)さて,上記 2 つの衝突周波数領域に挟まれた領域を考えてみましょう.この領域では,ドリフト近似によるプラゾフ方程式から出発して拡散係数を求める方法が文献 15 \mathbb{I} に紹介されています.その結果,拡散係数は $D_{\mathbb{P}}=\rho^2q^2\nu_{\mathbb{P}S}$ となり 衝突周波数への依存性がないことが示されています 粒子的描像からの説明も文献 18 21 \mathbb{I} でなされていますが,実際には遷移領域で,1)と 2)の領域をなめらかに接続しています.プラトー領域の範囲は,下記の参考例のように比較的狭い範囲となっています.

これらの拡散係数の衝突周波数依存性を ,Fig. 4に示します.以上の 3 つの衝突周波数領域は , 衝突周波数の小さいほうから順に ,バナナ領域 Galeev-Sagdeev 領域) , プラトー領域 ,Pfirsch-Schlüter 領域と呼ばれています.上で出てきた諸量のおおよその値を示すために , R_0 = 3 m ,B =1 T ,q =3 , $\varepsilon_{\rm t}$ = 0.3 の軸対称トーラスプラズマにおいて 1 keV の水素イオンを考えると , $\Delta_{\rm b}$ = 1.77×10^{-2} [m] , $\Delta_{\rm u}$ = 9.68×10^{-3} [m] , $\nu_{\rm b} \sim 5.65 \times 10^{3}$ [1/s] , $\nu_{\rm PS} \sim 3.44 \times 10^4$ [1/s]となります .また , $D_{\rm p}$ = 3.22 [m²/s]となります .

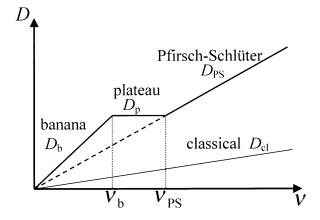


Fig. 4 The dependence of the diffusion coefficient on the collision frequency in an axisymmetric torus.

232 非軸対称トーラス

さて,非軸対称トーラスでこの新古典拡散はどのよう になるのでしょうか?まず,非軸対称トーラスの代表例 であるヘリカル系における磁場構造と捕捉粒子軌道との 関連について調べましょう、ヘリカル系の磁場配位には 様々な種類がありますが,ここでは,連続ヘリカルコイ $\mu 2$ 本によって形成される L=2 ヘリオトロン配位を例 に取ります . LHD「22 1や CHS「23], ヘリオトロン 日 24] がこのカテゴリに属します.ある磁気面を取り出して, その上でのBの分布を表すとFig.5のようになります. ここでは、トロイダル周期数が<math>Mの配位を考えているの で ϕ 方向は $2\pi/M$ で 1 周期です ヘリカルコイルとの遠 近によって生じる B の変化をヘリカル性と呼び ,その振 幅の大きさを ε_h と表すことにしましょう . Fig. 5 には , プラズマの縦長断面($\phi = 0$), 横長断面($\phi/(2\pi/M) = 0.5$) とL=2 ヘリカルコイルとの位置関係も示してありま す.縦長断面の内側(A点)では,トーラス性,ヘリカ ル性ともに B を大きくする寄与をしています . B 点で は,hーラス性によってBは小さくなりますが, Λ リカ ル性によって B が大きくなっています .横長断面の内側 (C点)では、h-ラス性によってBは大きいのですが、ヘリカル性によってBが小さくなっています.D点で は,トーラス性によってBが小さい上に,ヘリカル性に よってさらにB が小さくなっています.このように, B は縦長断面の内側 $(\phi/(2\pi/M), \theta/2\pi)$ = (0, 0.5)で最大と なり、横長断面の外側 $(\phi/(2\pi/M), \theta/2\pi) = (0.5, 0)$ で最小と なります . また , ヘリカル性によって新たな B の極小領 域(軸対称トーラスでは,この領域はBが最大でした) が横長断面のトーラス内側 $(\phi/(2\pi/M), \theta/2\pi)$ = (0.5, 0.5) に現れています.このことは非軸対称トーラス特有の捕 捉粒子の存在を示唆しており,以下ではまず無衝突の場 合のそれらの性質について述べていきます.

これらの捕捉粒子は,ポロイダル方向(実際には Fig. 5 の手前から右上を結ぶ B の谷に沿う方向ですが,ここではそのポロイダル射影を考えます)に周回できるかできないかという分類が可能です.Fig. 6 (a)に,ポロイダル方向に周回できる軌道,Fig. 6 (b)に周回できない軌道のポロイダル断面への射影を示しています.これらの粒子は,($\phi/(2\pi/M)$, $\theta/2\pi$) = (0.5, 0.5)(図中 印,非軸対称トーラス特有の捕捉粒子に注目するため)から同じエネルギーで違ったピッチ角で出発させたものです.ポロイダル方向に周回できる粒子の方がピッチ角が小さく(v_{\parallel} の割合が大きく)なっています.Fig. 6 (a)は一見すると,軸対称の場合の非捕捉粒子の軌道に似ていますが,拡大

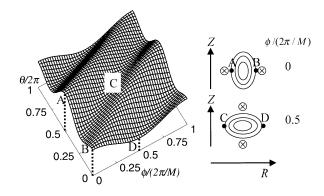
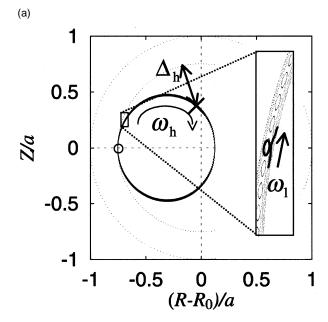


Fig. 5 The typical topography of B on a magnetic surface for an L=2 heliotron. The vertically and horizontally elongated cross sections and location of L=2 helical coils are also illustrated for reference.

図に示されているように, ヘリカル性の磁場ミラーによ る反射を受けています.トロイダルドリフトを受け,出 発磁気面からずれながら進み、ある磁気面に達します。 この磁気面でも基本的には Fig. 5 と同様の B の分布に なっています . Fig. 6 (a)の粒子は , C 点から図の左下 , 右 上への B の増大を乗り越えて運動を続け、ポロイダル方 向に周回できます.ところが, Fig. 6 (b)の粒子は,この B の増大を乗り越えられず(つまり,この方向の速度成 分がある点で0となり)に反射を受け,ポロイダル方向 に周回できないのです .この B の増大を引き起こしてい るのは ,トーラス性です .(今考えている L=2 ヘリオト ロン配位では,プラズマの中心部へ向かうにつれてトー ラス性 / ヘリカル性 , つまり , 比 $|\varepsilon_{\rm t}/\varepsilon_{\rm h}|$ が大きくなる傾 向にあります)つまり,ポロイダル方向に周回できる(で きない) 粒子は, ヘリカル性による磁場ミラーで反射を 受けながら進み、トーラス性による磁場ミラーには反射 されない(される)ということになります.特に後者は, ヘリカル性の磁場ミラーに捕捉されてバナナ軌道を描く と同時に,そのバナナ軌道の案内中心がトーラス性のミ ラー磁場に捕捉されてバナナを描くので,スーパーバナ ナ粒子と呼ばれています.

ヘリカル性による ∇B - 曲率ドリフト(ヘリカルドリフトと呼ぶことにします)について考えましょう.磁気面上での B の変化によるドリフトは, $\mathbf{B} \times \nabla B$ によって径方向を向いていますが,その符号はヘリカル性のミラー磁場による磁場極小の位置 $(\phi/(2\pi/M),\theta/2\pi)=(0.5,0.5)$ を中心として対称的に変化していて,ヘリカル性のミラー磁場を一往復する間に,正味打ち消されます.この様子は,Fig. $\mathbf{6}$ (a)の拡大図に示してある一往復(太線部)からもはっきりとわかります. ∇B は,B



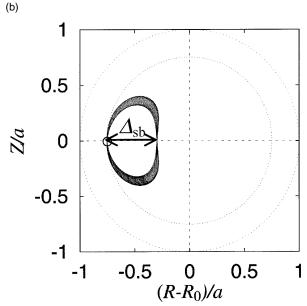


Fig. 6 (a) Projection of guiding center trajectory of a helically trapped particle (which can transit poloidally) on a poloidal cross section. The characteristic time ω_h is required to complete its poloidal transit. The Δ_h is also indicated. The expanded picture of a trajectory is also shown to explain its bounce motion (with the poloidal angular frequency of ω_1) in a magnetic field mirror induced by L=2 helical coils. One bounce motion is displayed with bold curves to indicate that the net radial excursion is cancelled for this bounce motion. (b) Projection of guiding center trajectory of a super-banana particle on a poloidal cross section. The $\Delta_{\rm sb}$ is also indicated. The launching point is indicated with both in (a) and (b).

のヘリカル成分の径方向変化によって径方向の成分も有 しています.これによってポロイダル方向のドリフトが 生じます .その角周波数を ω_h としましょう .ポロイダル 方向角周波数の観点から考えると、トロイダルドリフト のポロイダル方向成分による角周波数 $\omega_{\rm t} \equiv (v_{\rm dr}/r)\cos\theta$ (トロイダルドリフトは上下を向いていますので,ポロ イダル方向にはその $\cos\theta$ 成分)と ω_h との和が 0 になる かどうかがポロイダル方向に周回できるかどうかを決め ます.この和が0にならない場合,ヘリカル捕捉粒子の 案内中心はポロイダル方向に (同時にトロイダル方向に も)周回することができます.このような軌道を描く粒 子の割合 F_h は ヘリカル性の磁場ミラーに捕捉されてい ることから , $F_{
m h} \sim \sqrt{arepsilon_{
m h}}$ です . この案内中心自身がヘリカ ル性の磁場ミラーを往復する(1反射)のに要する時間 $\omega_{\scriptscriptstyle 1}^{-1}$ は ,この磁場ミラーの連結距離として qR_0/M を用い ると, $(qR_0/M)/v_{\parallel} \sim (qR_0/M)/\sqrt{\varepsilon_{\rm h}}v_{\rm T}$ となります.した がって, ヘリカル捕捉粒子の案内中心は, 角周波数 ω_1 でヘリカル性の磁場ミラーを往復運動するとともに,周 波数 $\omega_h + \omega_t \sim \omega_h$ ($\varepsilon_h \gg \varepsilon_t$ として)程度でポロイダル方向 の周回を完結することになります.このようなヘリカル 捕捉粒子は、トロイダルドリフト(より正確にはその小 半径方向成分)を受けながら運動するので,磁気面から のずれは , $\omega_{\scriptscriptstyle 1}^{-1}$, $\omega_{\scriptscriptstyle h}^{-1}$ の間にはそれぞれおよそ $v_{
m dr}/\omega_{\scriptscriptstyle 1}$, $v_{
m dr}/\omega_{
m h}$ となります.磁気面からのずれとしてはこのよう に幅がありますが (前者は Fig. 6 (a)を見てもわかるよう に非常に小さい) ヘリカル捕捉粒子のバナナ中心がポロ イダル方向に周回する前に実効的衝突を受ける $(\nu_{\rm eff} > \omega_{\rm h}$, 例えば Fig. 6 (a)の×点で衝突を受ける)と考 えると ,磁気面からのずれ $\varDelta_{
m h}$ は , $\varDelta_{
m h} \sim v_{
m dr}/
u_{
m eff}$ であると考 えることができます.

さて,スーパーバナナ粒子に対してはどうでしょうか?この場合, $\omega_h + \omega_t$ がある点で 0 となり,バナナ中心が反射を受けてスーパーバナナ軌道を描きます.この反射の原因となっているのはトーラス性による磁場ミラー($\omega_t = (v_{\rm dr}/r) > \omega_h$ の場合に $\omega_h + \omega_t = 0$ になりうるので,トーラス性の磁場ミラーが原因であると考えてもよい)ですから,速度空間におけるこのような粒子の存在領域は $(v_{\parallel}/v)^2 < \varepsilon_t$ であると考えられます.スーパーバナナ粒子がその周回軌道を描くのに要する時間 T_s と、その軌道の幅 $\Delta_{\rm sb}$ を見積もってみましょう ポロイダル方向と小半径方向の軌道方程式を反射点近傍で展開して見積もる方法が文献 15]に紹介されていますが,ここではもう少し簡単に考えてみましょう.スーパーバナナ粒子の反射点の位置を $(r_0 \ \theta_0)$ とすると, T_s は, T_s に対して $\Delta_{\rm sh}$ だけずれ

る典型的な時間と考えられます.トーラス性と比較して ヘリカル性が強い($\varepsilon_h \gg \varepsilon_t$, この近似は L=2 ヘリオトロ ンでは磁気軸付近では破れますが,規格化小半径r/aで 0.2 - 0.3 より外側では有効です)場合には ,ポロイダル 方向の角周波数はヘリカル性によるものが支配的とな リ,おおよそ ω, に比例すると考えられます.また,トロ イダルドリフト(の小半径方向成分)を受け続けます. したがって δt の間に r 方向に δr θ 方向に $\delta \theta$ だけ移動 するとすると , それぞれ $\delta r \sim v_{
m dr} \delta t \sim (r_0 \omega_{
m t}) \delta t$, $\delta \theta \sim \omega_{
m h} \delta t$ と表せます. T_s の時間にこの粒子が移動する距離は,反 射点の磁気面の小半径 70 程度であると考えると, $r_0 \sim \delta r \delta \theta$ の関係から ($\delta t \sim T_s$ として), $T_s \sim 1/\sqrt{\varepsilon_h \varepsilon_t} \omega_0$ を得ます.ここで, $\omega_0 \equiv (v_{
m dr}/r)/arepsilon_{
m t}$ です.また,この $T_{
m s}$ を用いて $\Delta_{\rm sb}$ を見積もると, $\Delta_{\rm sb} \sim (r_0 \omega_{\rm t}) T_{\rm s}$ より, $\Delta_{
m sb}\sim \sqrt{arepsilon_{
m t}/arepsilon_{
m h}} r_0$ となります . つまり , スーパーバナナ粒子 の軌道の性質として , 幅 $\Delta_{\rm sh} \sim \sqrt{\varepsilon_{\rm t}/\varepsilon_{\rm h}} r_0$, その周回軌道の 周期 T_s は $T_s \sim 1/\sqrt{\varepsilon_h \varepsilon_t} \omega_0$ となります Δ_{sb} は B には依存 せず,Bを大きくしても小さくならないことが特徴で す.

さて,これらの捕捉粒子はどのような拡散を引き起こすのでしょうか?それぞれの捕捉粒子の特徴的周波数と $\nu_{\rm eff}$ との比較の観点から衝突周波数領域を以下のように分類して粒子拡散を考えていくことにします.

- 4) $\nu_{\text{eff}} < 1/T_{\text{s}}$ …スーパーバナナ粒子
- 5) $\omega_h < \nu_{eff} < \omega_1 ...$ へリカル捕捉粒子
- 6)4),5)の中間領域

4) $\nu < \varepsilon_{\rm t}^{3/2} \varepsilon_{\rm h}^{1/2} \omega_0 \equiv \nu_{\rm sb}$ の衝突周波数領域です.この領域では,スーパーバナナ粒子はその周期軌道を完結できます.速度空間においてスーパーバナナ粒子が存在する領域は $(v_{\parallel}/v)^2 < \varepsilon_{\rm t}$ でしたから, $\nu_{\rm eff} = \nu/\varepsilon_{\rm t}$ となり,上記の ν の範囲を得ます.スーパーバナナ粒子による拡散係数は $D_{\rm sb} = \varepsilon_{\rm t}^{1/2} \varDelta_{\rm sb}^2 \nu_{\rm eff} = \varepsilon_{\rm t}^{1/2} (\varepsilon_{\rm t}/\varepsilon_{\rm h}) r^2 \nu/\varepsilon_{\rm t} = (\varepsilon_{\rm t}^{1/2}/\varepsilon_{\rm h}) r^2 \nu$ となり,B を大きくしても小さくなりません.この拡散係数は衝突周波数に比例する特徴を持っています.

5)ヘリカル捕捉粒子に対しては, $\nu_{\rm eff}=\nu/\varepsilon_{\rm h}$ でしたから, $\nu_{1/\nu}\equiv\varepsilon_{\rm h}^2\omega_0<\nu<\varepsilon_{\rm h}^{3/2}v_{\rm T}/(qR_0/M)$ の衝突周波数領域です.文献 15 25 などで,ヘリカル性が拡散係数に影響を及ぼし始める衝突周波数 $\nu_{\rm eq}=\varepsilon_{\rm h}^{3/2}\nu_{\rm p}$ が記されていますが,これは,この衝突周波数領域の上限 $\varepsilon_{\rm h}^{3/2}v_{\rm T}/(qR_0/M)$ (M の因子の相違はあるものの)を表しています.この領域では,スーパーバナナ粒子はその周回軌道を描くことができず,ヘリカル捕捉粒子が拡散に寄与します.へ

リカル捕捉粒子の存在割合は $\sqrt{\varepsilon_{\rm h}}$ でしたので,拡散係数は $D_{\rm h}=\varepsilon_{\rm h}^{1/2}\varDelta_{\rm h}^2\nu_{\rm eff}=\varepsilon_{\rm h}^{1/2}(v_{\rm dr}/\nu_{\rm eff})^2\nu_{\rm eff}=\varepsilon_{\rm h}^{3/2}\varepsilon_{\rm t}^2\omega_0(T/eB_0)/\nu$ となります(付録(3)式参照). この拡散係数は ν に反比例しているのが特徴で,この領域は $1/\nu$ 領域と呼ばれています.2 節でも触れたように,衝突周波数は温度の3/2 乗に反比例するので,温度が高くなると衝突周波数が小さくなり,それに従って $D_{\rm h}$ は増大することになります.一般に異常輸送による拡散が支配的ですが,このように新古典拡散が増大してくると,異常輸送のレベルに匹敵することも考えられます.したがって,この領域での新古典拡散の減少もヘリカル系磁場配位を考える上で重要な課題の一つとなっています.ヘリオトロン系配位における磁気軸の内側シフト[2627]もこのための方策のひとつです.

6 $\mathfrak{E}_{\rm t}^{3/2} \varepsilon_{\rm h}^{1/2} \omega_0 < \nu < \varepsilon_{\rm h}^2 \omega_0$ の領域が残っていますが ,ここでの拡散係数 $D_{\rm hp}$ は衝突周波数に依存しない性質を持っており , $D_{\rm h}$ と $D_{\rm sb}$ を滑らかにつないでいます .

これらの拡散係数の衝突周波数依存性を、Fig. 7に示します.以上の3つの衝突周波数領域は、衝突周波数の小さいほうから順に、 ν (スーパーバナナ)領域、ヘリカルプラトー領域、 $1/\nu$ 領域と呼ばれています。参考のため、 R_0 =3 m、a=0.3 m、B=1 T、 ϵ_h =0.3、 ϵ_t =0.1 (一般にL=2 ヘリオトロンはアスペクト比が軸対称トーラスより大きいので ϵ_t は小さくなります)の非軸対称トーラスプラズマにおいて、T=1 keV の水素イオンを考えると、 $\omega_0 \sim 1.1 \times 10^{\epsilon}$ 1/s]、 $\nu_{\rm sb} \sim 1.92 \times 10^{\epsilon}$ 1/s]、 $\nu_{1/\nu} \sim 1 \times 10^3$ [1/s]となります。 r_0 =amととると $\Delta_{\rm sb}$ =1.73 × 10⁻¹ mとなり、 $\nu_{\rm eff}$ = $\nu_{1/\nu}/\epsilon_h$ として Δ_h の最大値を見積もると、 $\Delta_h \lesssim 1.0 \times 10^{-1}$ m となります.また, $D_{\rm hp}$ は $D_{\rm hp}$ =18.2 m²/s]と見積もられます.

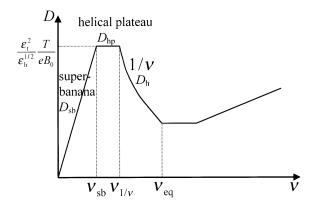
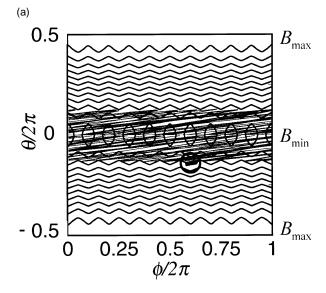


Fig. 7 The dependence of the diffusion coefficient on the collision frequency in a non-axisymmetric torus.

実際にはトカマクにおいても,有限個のトロイダルコ イルによってトロイダル磁場を作っているために,コイ ルからの遠近によって B がトロイダル方向に変化しま す.この意味で, Fig. 3 (a)はこのようなBの変化がない 「理想的な」トカマクに対応したものです . Fig. 8 (a)に , この場合の B の等高線を示します .10本のトロイダルコ イルがあることを想定しているので,等高線の細かな変 動がトロイダル方向に10回現れています.ここで,捕捉 粒子の軌道を調べてみます(Fig.3よりも長時間追跡). Fig. 3 の捕捉粒子と同様に反射を受けながらトロイダル 方向に移動していきますが,ここではすべてトーラス1 周の領域に焼き直して示してあります. 粒子エネルギー の考慮から ,無衝突の場合には粒子の反射点の B は一定 でした.トロイダルドリフトを受けながらポロイダル方 向に進んでいって、ポロイダル角 θ_b で反射を受けるとし ましょう. そして戻ってくるのですが, その過程で同じ B を探すと, B のトロイダル方向変化によって, それは もはや $-\theta_b$ ではなく,違うポロイダル角になります.そ こから再びトロイダルドリフトを受けながらポロイダル 方向に進んでいく,ということを繰り返すのですが,こ れによってバナナ軌道の中心自身が Fig. 8 (b)に示されて いるように小半径方向にずれていきます.このような粒 子の存在が,衝突周波数が小さい領域でヘリカル系トー ラスにおける 1/2 領域と同様の拡散係数の増大を引き起 こしまず[28].さらにこの粒子は,Fig.8(a)の 内に示さ れているように、トロイダルコイルによる磁場ミラーに 捕捉されるとトロイダルドリフトによって瞬く間にプラ ズマから逃げてしまいます.プラズマ加熱によって発生 する高エネルギー粒子や,核融合反応によって発生する アルファ粒子に対してはこの拡散係数の増大は懸念すべ き課題です.この課題を解決するために,強磁性体を利 用してトロイダルコイルによる磁場変動を低減する方策 が検討されています[29].

233 径電場の効果 - 非軸対称トーラスを例にとって-

これまでは,トーラス配位における粒子軌道の性質に基づいて新古典拡散を考えてきました.ここでは,粒子軌道,特にそのポロイダル方向の運動に影響を与える径電場(小半径方向の電場)が存在する場合に,新古典拡散係数がどのように変化を受けるか考えてみます.軸対称,非軸対称トーラスともに径電場の存在によって拡散係数は変化しますが,それが顕著に現れる非軸対称トーラスを考えましょう.径方向電場を E_r と表すと, $E \times B$ ドリフトによって粒子はポロイダル方向の角周波



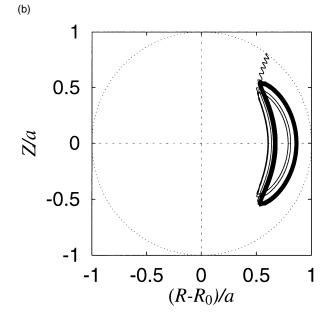


Fig. 8 (a) Projection of guiding center trajectory of a banana particle on (φ, θ) plane with contour of B at the initial surface in the presence of a local magnetic mirror induced by toroidal coils in a tokamak. The trapping in a local magnetic mirror can be seen in to result in a spontaneous loss of a particle. (b) Projection of trajectory shown in (a) on a poloidal cross section to illustrate radially fluctuating bounce points and the spontaneous loss after being trapped in a local magnetic mirror.

数 $\omega_E = E_r/Br$ を得ます $E \times B$ ドリフトは軌道に沿って常に同じ方向を向いています .以下では , $\omega_E \gg \omega_h$ の場合を考えます . この場合 , ヘリカル捕捉粒子はスーパーバナナにならずに ($\omega_E + \omega_h + \omega_t \neq 0$) ポロイダル方向に周回することができるようになります .この意味で ,2 3 2節

の 5)のような考え方が可能ですが,今考えている状況では ω_h^{-1} よりも短い ω_E^{-1} によるずれを考える必要があります.以下では, ω_E と実効衝突周波数との大小関係にしたがって,拡散係数を見積もっていきます.

ヘリカル捕捉粒子の捕捉 - 非捕捉の遷移に関する実効 衝突周波数は $\nu_{\rm eff} \sim \nu/\varepsilon_h$ でした .この $\nu_{\rm eff}$ よりも ω_E が小さ い($\nu > \varepsilon_h \omega_E$)場合をまず考えましょう.ヘリカル捕捉粒 子が 角周波数 ω_E の軌道を描く前に衝突を受けて非捕捉 粒子となる場合には , \varDelta_h を見積もったときと同様の考慮 によって ,元々の磁気面 (点の円)からのずれは $\varDelta_{E1} \sim v_{\rm dr}/\nu_{\rm eff}$ となります .したがって ,この衝突周波数領 域では拡散係数の表式は ,5)の場合とまったく同様になります.ただし ,この表式が有効である衝突周波数領域 が ,5)の領域の下限である $\varepsilon_h^2 \omega_0 = \varepsilon_h \omega_h$ より大きくなっています ($\omega_E > \omega_h$ の場合).径電場の存在によって $1/\nu$ 領域の下限衝突周波数が大きくなり ,径電場が存在しない場合に比べて最大拡散係数が ω_h/ω_E 倍に抑えられていることになります.

逆に ν < $\epsilon_{\rm h}\omega_{\rm E}$ の場合はどうなるでしょうか?この場合にはヘリカル捕捉粒子は角周波数 $\omega_{\rm E}$ の軌道を描けます。 $\omega_{\rm E}$ > $\omega_{\rm h}$ の状況を考えているので,この軌道に対する実効衝突周波数として,この軌道がぎりぎりその周回軌道を描ける状況(Fig. 6 (a)の $\theta\sim0$ で衝突を受けるような状況),つまり, $\nu_{\rm eff}\sim\omega_{\rm E}$ を考えましょう.このような軌道の磁気面からのずれは $\Delta_{\rm E2}\sim\nu_{\rm dr}/\omega_{\rm E}$,この拡散に寄与する粒子の割合 F は, $\nu_{\rm eff}\sim\omega_{\rm E}\sim\nu/F^2$ より, $F\sim\sqrt{\nu/\omega_{\rm E}}$ と見積もられるので,この領域での拡散係数 $D_{\rm E}$ は, $D_{\rm E}\sim F\nu_{\rm eff}\Delta_{\rm E2}^2\sim \varepsilon_{\rm t}^2(\nu/\omega_{\rm E})^{1/2}(T/eE_rr)(T/eB_0)$ (付録(4)式参照)と求まります.この拡散係数は衝突周波数の1/2乗に比例しているので,この領域は $\sqrt{\nu}$ 領域と呼ばれています.

この2つの領域の拡散係数の衝突周波数依存性について,径電場が存在しない場合(点線)との比較を Fig. 9 に示します.

このように,径電場の存在によるポロイダル角周波数の促進(磁気面からずれずに磁気面上を動こうとする傾向の促進)による磁気面からのずれの減少によって,ヘリカル捕捉粒子が引き起こすヘリカル系特有の新古典拡散が抑制されうることが示されました.しかし,最大拡散係数抑制の割合 $\omega_{\rm h}/\omega_{\rm E} \propto T/(BE_{\rm r})$ を見ると,より高温の粒子群に対しては,より大きな径電場が必要となり,例えば,加熱の結果生じる高エネルギー粒子に対してはこのような減少が起こりにくいと予測されます.したがって,磁場構造の観点からこの低衝突周波数領域にお

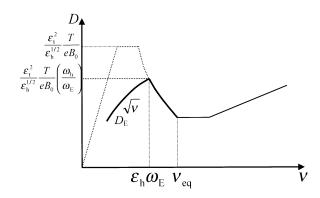


Fig. 9 The dependence of the diffusion coefficient on the collision frequency in a non-axisymmetric torus in the presence of *E* sub size 6 down 10 *r* . The case without *E*_r is also shown by dotted line.

ける新古典拡散の増大を防ぐための検討が必要です.このような検討において注意すべき点は,無衝突の粒子軌道がプラズマから逃げないということと,新古典拡散が減少するということは,必ずしも1対1の対応ではないということです.無衝突の粒子軌道の閉じ込まり方(例えば,磁気面から大きくずれるような軌道を描いて閉じ込まっている)によっては,無衝突軌道はプラズマから逃げないけれども,衝突性の新古典拡散は大きいという場合もあります.

3. ブートストラップ電流

プラズマの拡散によって磁力線方向に BS 電流が流れ ることが新古典理論に基づいて予測され,1節で述べた ように,その予測によく一致する実験結果が得られてい ます.ここでは,軌道の考慮に基づいて,軸対称トーラ スにおけるBS電流生成の機構について説明します.衝突 周波数が νρ より小さい領域では ,電子はバナナ軌道を描 きます . Fig. 10 のように , バナナ電子同士がある点で衝 突するとしましょう.バナナ電子軌道は,トロイダルド リフトを受けながら運動しています.したがって,常に その軌道の内側と外側では運動の向きが逆(1節参照) なので,密度勾配があると,この衝突点において磁力線 方向の正味の運動量が生じます.この衝突点近傍での密 度勾配によるバナナ軌道を描く粒子数の差は,バナナ軌 道の幅 Δ_b を用いて $(dn_t/dr)\Delta_b$ と書けます .ここで n_t はバ ナナ電子の密度です. 熱速度 $v_{\rm T}$ のバナナ粒子では $v_{\parallel} \sim v_{\mathrm{T}} \varepsilon_{\star}^{1/2}$ なので,この衝突点において $j_{\rm b}=(ev_{\parallel})(-{
m d}n_{
m t}/{
m d}r)$ $\Delta_{
m b}=-arepsilon_{
m t}^{3/2}(1/B_{ heta})({
m d}P/{
m d}r)$ (付録(5)式 参照)で与えられる電流密度が発生します.ここで, $n_{
m t}=arepsilon_{
m t}^{1/2}n_{
m e}$,P はプラズマ圧力を表しています .この衝突

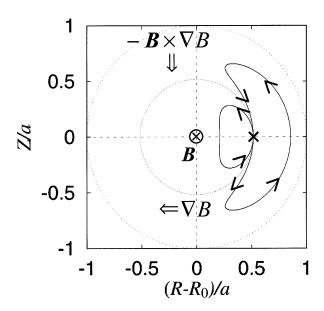


Fig. 10 Conceptual picture for the bootstrap current. The poloidal projection of guiding center trajectories of colliding banana electrons are shown. The directions of \boldsymbol{B} , ∇B and $\boldsymbol{B} \times \nabla B$ (for electrons) are also illustrated.

点において,周回(非捕捉)電子がバナナ電子と衝突し て,この運動量を磁力線方向に運びます(輸送します). このときの周回電子とバナナ電子との衝突時間は実効衝 突周波数 (ν_{ee}/ε_{t}) で決まります.周回電子は,電子・電 子の粘性によって運動量を得ますが、トーラスを周回す るうちにイオンと衝突して電子・イオンの摩擦によって その一部を失います. バナナ電子の衝突によって発生す る余剰の運動量の時間変化 $(\nu_{\rm ee}/\varepsilon_{\rm t})m_{\rm e}[j_{\rm b}/(-en_{\rm e})]$ (電子・ 電子間の粘性力に対応)と,イオンとの摩擦による運動 量損失率 $\nu_{ei}m_eu_{\parallel}$ (電子・イオン間の摩擦力に対応,ここ で ॥ は周回電子の磁力線に平行方向の速度)とのつりあ いを考えると, $J_{\mathrm{BS}}\sim -en_{\mathrm{e}}u_{\parallel} \propto -arepsilon_{\star}^{1/2}(1/B_{ heta})(\mathrm{d}P/\mathrm{d}r)$ (付録 (6)式参照)で表される圧力駆動(圧力勾配 $\mathrm{d}P/\mathrm{d}r$ が駆 動する)電流が得られます.これが BS 電流です.周回電 子が、バナナ電子の余剰の運動量を得ることと、イオン との衝突によってその一部を損失すること,この2つの 現象のつりあいの結果として現れるのです. 粘性力, 摩 擦力は磁場構造や粒子軌道に強く依存するので,非軸対 称トーラスではその評価が複雑になります. 文献 18]に 流体的描写として, 非軸対称トーラス(軸対称トーラス も含めて)における粘性力と摩擦力の評価に関する系統 的な説明がなされていますので,参考にしてください.

4.終わりに

本章では, 粒子軌道の性質とそれに基づく新古典拡散 現象、また電流生成の例としてブートストラップ電流に ついての直感的説明に力点を置いた説明を試みました. 新古典輸送理論は,クーロン衝突項を伴ったドリフト運 動論的方程式に基づく解析法や,ボルツマン方程式の モーメント方程式から導かれるフラックス 摩擦関係式 (Flux-Friction Relations)に基づく解析法などによって 体系化されています.この章ではこれらについては一切 触れませんでした.したがって,例えば,新古典輸送理 論の前提となっている仮定(粒子のラーモア半径 ミ ラー磁場の特性長(連結距離),衝突周波数 サイクロト ロン周波数)が明示されていませんが,粒子軌道に基づ いて拡散を考える背景にはこの仮定が成立していること を注意しておきます. 運動量の拡散, エネルギーの拡散 (いわゆる熱拡散)についても触れませんでしたが,衝 突の際の運動量,エネルギーのやりとりによるこれらの 物理量の空間的広がり(拡散)を考慮することによって 評価することができます.また,プラズマ粘性や摩擦の 評価, それらとプラズマ流速との関連などの非常に重要 な事柄についても触れることができませんでした.これ らについては、1節であげたように優れたレビューがあ るのでそれらを参考にしてください.このように,新古 典輸送理論の系統的な記述は本章ではできませんでした が,読者の皆さんが新古典輸送理論を少しでも身近に感 じていただければ,本章の目的は果たせたと考えていま す.

謝辞

本章をまとめるにあたり、核融合科学研究所理論・データ解析研究系の先生方との議論が大変参考になりました.京都大学エネルギー科学研究科の若谷誠宏先生からも貴重なコメントをいただきました.また、参考文献に挙げた中で特に[18,19]が大変参考になりました本章は、第1章にもありましたように、「講座」本来の趣旨を踏まえて、これまでの「新古典輸送理論」に関する諸座([18])の著者の先生方よりも初学者に近い人に執筆を図した・執筆に当たっては、森田 繁先生・相良明男先生(核融合研)はじめ、企画立案時のプラズマ・核融合学会編集委員会の先生方からも数多くのコメントと継続的な激励をいただきました.このように本章は実に多くの先生方のご協力をいただきながら準備されました.この場をお借りして感謝申し上げます.

5.付録

ここでは,いくつかの式の導出過程について記しておきます.

$$\begin{split} (1) & \varDelta_{\mathrm{u}} \sim v_{\mathrm{dr}} \tau_{\mathrm{u}} \sim \frac{m \left[v_{\parallel}^2 + (1/2) v_{\perp}^2 \right]}{e R_0 B_0} \frac{q R_0}{v_{\parallel}} \\ & = \frac{m}{e B_0} \left[\frac{v_{\parallel}^2 + (1/2) v_{\perp}^2}{v_{\parallel}} \right] q \sim \frac{m v_{\mathrm{T}}}{e B_0} q = \rho q \,. \end{split}$$

$$\begin{split} (2) & \varDelta_{\rm b} \sim v_{\rm dr} \tau_{\rm b} = \frac{\varDelta_{\rm u}}{\sqrt{\varepsilon_{\rm t}}} = \frac{\rho q}{\sqrt{\varepsilon_{\rm t}}}. \\ (3) & D_{\rm h} = \varepsilon_{\rm h}^{1/2} \left(\frac{v_{\rm dr}}{\nu_{\rm eff}}\right)^2 \nu_{\rm eff} = \frac{\varepsilon_{\rm h}^{1/2} v_{\rm dr}^2}{\nu_{\rm eff}} = \varepsilon_{\rm h}^{1/2} \frac{1}{(\nu/\varepsilon_{\rm h})} \frac{T}{eR_0 B_0} (r \varepsilon_{\rm t} \omega_0) \\ & = \varepsilon_{\rm h}^{1/2} \frac{\varepsilon_{\rm h}}{\nu} \frac{T}{eR_0 B_0} (r \varepsilon_{\rm t} \omega_0) = \varepsilon_{\rm h}^{3/2} \frac{T}{eB_0} \frac{r}{R_0} = \frac{\varepsilon_{\rm t} \omega_0}{\nu} \\ & = \varepsilon_{\rm h}^{3/2} \varepsilon_{\rm t}^2 \frac{T}{eB_0} \frac{\omega_0}{\nu} \quad \text{with } \frac{r}{R_0} = \varepsilon_{\rm t}. \end{split}$$

$$\begin{split} ^{(4)}D_{\mathrm{E}} &= \sqrt{\frac{\nu}{\omega_{\mathrm{E}}}} \omega_{\mathrm{E}} \left(\frac{v_{\mathrm{dr}}}{\omega_{\mathrm{E}}}\right)^2 = \sqrt{\frac{\nu}{\omega_{\mathrm{E}}}} \frac{1}{\omega_{\mathrm{E}}} \left(\frac{T}{eB_0R_0}\right)^2 \\ &= \sqrt{\frac{\nu}{\omega_{\mathrm{E}}}} \frac{1}{E_r/Br} \frac{T}{eB_0R_0} \frac{T}{eB_0R_0} = \sqrt{\frac{\nu}{\omega_{\mathrm{E}}}} \frac{r}{eE_rR_0} \frac{T}{eB_0R_0} \\ &= \sqrt{\frac{\nu}{\omega_{\mathrm{E}}}} \frac{1}{eE_r} \left(\frac{r}{R_0}\right) \frac{T}{eB_0} \left(\frac{r}{R_0} \frac{1}{r}\right) \\ &= \varepsilon_{\mathrm{t}}^2 \left(\frac{\nu}{\omega_{\mathrm{E}}}\right)^2 \frac{1}{eE_rr} \frac{T}{eB_0}. \end{split}$$

$$(5)j_{b} = (ev_{\parallel})\left(-\frac{\mathrm{d}n_{t}}{\mathrm{d}r}\right)\Delta_{b} = (ev_{\mathrm{T}}\sqrt{\varepsilon_{t}})\left(-\frac{\mathrm{d}(\sqrt{\varepsilon_{t}}n)}{\mathrm{d}r}\right)\rho_{\theta}\sqrt{\varepsilon_{t}}$$

$$= -\varepsilon_{t}^{3/2}e\rho_{\theta}\frac{\mathrm{d}n}{\mathrm{d}r}v_{\mathrm{T}} = -\varepsilon_{t}^{3/2}e\frac{m_{e}v_{\mathrm{T}}}{eB_{\theta}}v_{\mathrm{T}}\frac{\mathrm{d}n}{\mathrm{d}r}$$

$$= -\varepsilon_{t}^{3/2}\frac{1}{B_{\theta}}2\left(\frac{m_{e}v_{\mathrm{T}}^{2}}{2}\right)\frac{\mathrm{d}n}{\mathrm{d}r} = -\varepsilon_{t}^{3/2}\frac{1}{B_{\theta}}\frac{\mathrm{d}(2nT)}{\mathrm{d}r}$$

$$= -\varepsilon_{t}^{3/2}\frac{1}{B_{\theta}}\frac{\mathrm{d}P}{\mathrm{d}r}.$$

$$\begin{split} (6) J_{\rm BS} &\sim -e n_{\rm e} u_{\parallel} = -e n_{\rm e} \left(\frac{1}{m_{\rm e} \nu_{\rm ei}} \frac{\nu_{\rm ee}}{\varepsilon_{\rm t}} m_{\rm e} \frac{j_{\rm b}}{-e n_{\rm e}} \right) \\ &= \frac{\nu_{\rm ee}}{\nu_{\rm ei}} \frac{1}{\varepsilon_{\rm t}} \left(-\varepsilon_{\rm t}^{3/2} \frac{1}{B_{\theta}} \frac{{\rm d} P}{{\rm d} r} \right) \propto -\varepsilon_{\rm t}^{1/2} \frac{1}{B_{\theta}} \frac{{\rm d} P}{{\rm d} r}. \end{split}$$

参考文献

- [1] D. Pfirsch and A. Schlüter, Report MPI/PA/7/62, Max -Planck Institut (1962).
- [2] A.A. Galeev and R.Z. Sagdeev, Sov. Phys. JETP 22, 233 (1968).

- [3] R.J. Bickerton, J.W. Conner and J.B. Taylor, Nature Phys. Sci. 229, 110 (1971).
- [4] K.C. Shaing and J.D. Callen, Phys. Fluids 26, 3315 (1983).
- [5] N. Nakajima and M. Okamoto, J. Phys. Soc. Jpn 61, 833 (1992).
- [6] J.L. Treffert, J.L. Shohet and H.L. Berk, Phys. Rev. Lett. 53, 2409 (1984).
- [7] M. Kikuchi, M. Azumi, S. Tsuji, K. Tani and H. Kubo, Nucl. Fusion 30, 343 (1990).
- [8] H. Yamada et al., Nucl. Fusion 34, 641 (1994).
- [9] K. Ushigusa and JT-60U Team, Fusion Energy Conf. 1996 (Proc. 16th Fusion Energy Conf., Montreal, 1996), IAEA, Vienna (1997) Vol.1, p.37.
- [10] K.Y. Wakatabe et al., Nucl. Fusion 35, 335 (1995).
- [11] K.C. Shaing et al., Phys. Fluids B 1, 1663 (1989).
- [12] S. Sakakibara *et al.*, *Proc. 10th Intl. Toki Conf.*, (J. Plasma and Fusion Res. SERIES 3) (*in press*).
- [13] B.B. Kadomtsev and O.P. Pogutse, Nucl. Fusion 11, 67 (1971).
- [14] F.L. Hinton and R.D. Hazeltine, Rev. Mod. Phys. 48, 239 (1976).
- [15] 宮本健郎: 核融合のためのプラズマ物理(岩波書店,1976).
- [16] S.P. Hirshman and D.J. Sigmar, Nucl. Fusion 21, 1079 (1981).
- [17] R. Balescu, *Transport Processes in Plasmas* (North-Holland, Amsterdam, 1988) Vol.2.
- [18] 中島徳嘉 佐貫平二 岡本正雄 藤原正巳:プラズマ・ 核融合学会誌 66,631 (1991).
- [19] 岡本正雄:第34回プラズマ若手夏の学校テキスト(プラズマ・核融合学会):講義「軌道・衝突・輸送」 (1995).
- [20] K.C. Shaing, M. Wakatani, M. Yokoyama and C.T. Hsu, Phys. Plasmas 3, 965 (1996).
- [21] J. Wesson, *Tokamaks (second edition)* (Clarendon Press, Oxford, 1997).
- [22] A. Iiyoshi et al., Fusion Technol. 17, 169 (1990).
- [23] K. Nishimura et al., Fusion Technol. 17, 86 (1990).
- [24] K. Uo et al., Plasma Physics and Controlled Nuclear Fusion Research 1980 (Proc. 8th Int. Conf. Brussels, 1980), IAEA, Vienna (1981) Vol.1, p.217.
- [25] M. Wakatani, *Stellarator and Heliotron Devices* (Oxford University Press, New York, 1998).
- [26] Y. Ogawa et al., Nucl. Fusion 32, 119 (1992).
- [27] S. Okamura et al., Nucl. Fusion 39, 1337 (1999).
- [28] K. Tani and H.Kishimoto, Nucl. Fusion 22, 1108 (1982).
- [29] H. Kawashima et al., J. Plasma Fusion Res. 76, 585 (2000)